

ISOTROPIC SCALAR FUNCTIONS (TRASFORMAZIONI ORTOGONALI IN \mathbb{R}^3)

(1)

SIA DATA UNA FUNZIONE SCALARE PER TRASFORMAZIONI ORTOGONALI IN \mathbb{R}^3

(DOVE Q DESCRIVE LA TRASFORMAZIONE ORTOGONALE $Q^{-1} = Q^T$)

$$f(\underline{u}) = f(Q\underline{u})$$

IN QUESTO CASO LA "BASE FUNZIONALE" PER LA f È COSTITUITA DALL'UNICO BASE SCALARE

$$s_1 = \underline{u} \cdot \underline{u}$$

IN FATTI È UN RIFERIMENTO IN CUI LE COMPONENTI DEL VETTORE \underline{u} SONO FUNZIONI DELLO SCALARE $s_1 = \underline{u} \cdot \underline{u}$.

CONSIDERIAMO UNA OPPORTUNA ROTAZIONE TALE CHE $\underline{u} = (u_1, 0, 0)$

ALLORA ALLO SCALARE $\underline{u} \cdot \underline{u} = u_1^2$, SE SCEGLI IL VERSO DI \underline{e}_1

IN MODO TALE CHE $u_1 > 0$, AVREMO

$$u_1 = \sqrt{\underline{u} \cdot \underline{u}}$$

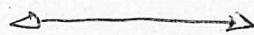
$$\text{DA CUI } f(u_1) = f(u_1(\underline{u} \cdot \underline{u})) = f(\underline{u} \cdot \underline{u})$$

NOTIAMO CHE SE QUANTO È UNO NEI RIFERIMENTI IN CUI $\underline{u} = (u_1, 0, 0)$ (CON $u_1 > 0$) ALLORA ESISTE f UNA

FUNZIONE SCALARE SA $\underline{u} \cdot \underline{u}$ UNO SCALARE ALLORA

PARA UNO SERVO; QUINDI

$$f(\underline{u}) = f(\underline{u} \cdot \underline{u})$$



DA DATA LA \forall FUNZIONI SCALARI AI DUE VETTORI

$$f(\underline{u}, \underline{v}) = f(Q\underline{u}, Q\underline{v})$$

ALLORA I TRE INVARIANTI $\{ s_1 = \underline{u} \cdot \underline{u}, s_2 = \underline{v} \cdot \underline{v}, s_3 = \underline{u} \cdot \underline{v} \}$

CONSIDERIAMO UNA PAIRE FUNZIONALE PER PAI FUNZIONI (2)
SCALARI

$$f(\underline{u}, \underline{v}) = f(\underline{u} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{v})$$

CONSIDERIAMO IL RIFERIMENTO IN CUI

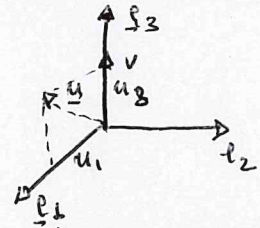
$$\underline{v} = (0, 0, v_3) \quad \text{CON } v_3 > 0$$

FISSAMO QUINDI OPPORTUNAMENTE L'ASSE \underline{e}_1 IN DIREZIONE
E CORSO, AA CUI

$$u_3 = \sqrt{\underline{u} \cdot \underline{u}}$$

POSSIAMO FARE UNA OPPORTUNA ROTAZIONE ATTORNO AA
 \underline{e}_3 IN MODO TALE CHE

$$\underline{u} = (u_1, 0, u_3)$$



FISSAMO OPPORTUNAMENTE IL CORSO AA \underline{e}_1 IN MODO TALE CHE

$u_1 > 0$. ALLORA AGLI SCALARI

$$\underline{v} \cdot \underline{u} = v_3 u_3 \quad \Rightarrow \quad u_1 = \frac{\underline{v} \cdot \underline{u}}{v_2} = \frac{\underline{v} \cdot \underline{u}}{\sqrt{\underline{v} \cdot \underline{v}}}$$

DALLO SCALARE

$$\begin{aligned} \underline{u} \cdot \underline{u} &= u_1^2 + u_3^2 \quad \Rightarrow \quad u_1^2 = \underline{u} \cdot \underline{u} - u_3^2 = \\ &= \underline{u} \cdot \underline{u} - \frac{(\underline{v} \cdot \underline{u})^2}{\underline{v} \cdot \underline{v}} \end{aligned}$$

AA CUI ESSENDO $u_1 > 0$ AVREMO

$$u_1 = \left[\underline{u} \cdot \underline{u} - \frac{(\underline{v} \cdot \underline{u})^2}{\underline{v} \cdot \underline{v}} \right]^{1/2}$$

AZBIAMO QUINDI DETERMINATO UN RIFERIMENTO IN CUI

u_2 E \underline{v}_2 SONO FUNZIONI DEI TRE SCALARI

$$\{ \underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u} \}$$

$$f(u_a, v_a) = f[\underline{u}_a(\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{u} \cdot \underline{u}, \underline{v} \cdot \underline{u}), \underline{v}_a(\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{u} \cdot \underline{u}, \underline{v} \cdot \underline{u})]$$

$$= f(\underline{u} \cdot \underline{u}, \underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u})$$

Se questo è vero in UNO AATD RIFERIMENTO, ALLORA SARÀ
VERO IN UN ALTRO RIFERIMENTO PERCHÉ

$f, \underline{u} \cdot \underline{u}, \underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{u} \cdot \underline{v}$ SONO INVARIANTI PER TRASF. ORTOGONALI

ALLORA $\forall f$ FUNZIONE DI DUE VETTORI $\underline{u}, \underline{v}$ IN \mathbb{R}^3
SARÀ FUNZIONE DEI TRE INVARIANTI

$$\{\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u}\}$$

CHE SOSTITUIRANNO UNA BASE FUNZIONALE PER
FUNZIONI ISOTROPE SCALARI (RISPETTO A TRASF. ORTOGONALI)

$$\forall f: f(\underline{u}, \underline{v}) = f(\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u})$$



CONSIDERIAMO IL CASO RELATIVISTICO IN CUI
SI ABBIA UNA FUNZIONE ISOTROPA SCALARE RISPETTO
A TRASF. DEL GRUPPO DI LORENTZ

[Q RISPONDE
UNA TRASFORMAZIONE
DEL GRUPPO DI
LORENTZ]

$$f(\underline{u}, \underline{v}) = f(Q\underline{u}, Q\underline{v})$$

DOVE ALMENO UNO DEI DUE VETTORI SIA DI TIPO TEMPO.
ALLORA AVREMO COME BASE FUNZIONALE I TRE
INVARIANTI

$$\{\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u}\}$$

Sia \underline{u} un 4-velocità di tipo tempo (A A GROUP
LA 4-VELOCITÀ DI UNA PARTICELLA $u_\alpha u_\alpha = -c^2 < 0$)

ALORA POSSIAMO SEMPRE SCEGLIERE UN RIF. IN CUI \underline{u}
SIA DIRETTO LUNGO L'ASSE DEI TEMPI, CIOE' TALE CHE

$$\underline{u} = (0, 0, 0, i u_4)$$

(NEL CASO DELLA 4-VELOCITÀ' SANA' DATO AL RIF. IN CUI
LA PARTICELLA E' SOLIDALE PER CUI $\underline{u} = (0, 0, 0, ic)$)

ALORA SEGGUENDO DIMENSIONAMENTO IL VORSO ACC 4^o ASSI
AURICHO

$$u_4 = \sqrt{-u_\alpha u_\alpha}$$

CONSIDERIAMO NEL SPATIOSPAZIO (ALLO COORDINATO) R^3

DOE OPPORTUNE ROTAZIONI TALI CHE

$$\underline{v} = (v_1, 0, 0, i v_4)$$

$$\begin{aligned} \text{DA CUI} \quad \underline{v} \cdot \underline{u} &= -v_4 u_4 \Rightarrow v_4 = \frac{\underline{v} \cdot \underline{u}}{-u_4} = \\ &= - \frac{v_\alpha u_\alpha}{\sqrt{-u_\alpha u_\alpha}} \end{aligned}$$

INFINE SE CONSIDERIAMO IL 4-INVARIANTE

$$\begin{aligned} \underline{v} \cdot \underline{v} &= v_\alpha v_\alpha = v_1^2 - (v_4)^2 \Rightarrow v_1^2 = v_\alpha v_\alpha + (v_4)^2 \\ &= v_\alpha v_\alpha + \frac{(v_\alpha u_\alpha)^2}{-u_\alpha u_\alpha} \end{aligned}$$

SCEGLIENDO IL VERSO DEL 1^o ASSE IN MODO TALE CHE $v_1 > 0$

AUPTIMO

$$V_4 = \left[v_d v_d - \frac{(v_d u_d)^2}{u_d u_d} \right]^{1/2}$$

ABBIA MO QUINDI DETERMINATO UN OPPORTUNO RIFERIMENTO

IN CUI $u_d = u_d (\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u})$

$v_d = v_d (\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u})$

DA CUI V FUNZIONE SCALARE

$$f(\underline{v}, \underline{u}) = f[\underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u}]$$

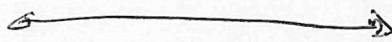
QUESTO SARA' VERO IN QUALUNQUE ALTRO RIFERIMENTO IN QUANTO $f, \underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u}$ SONO FUNZIONI SCALARI.

QUINDI IL SET DI INVARIANTI

$$\{ \underline{v} \cdot \underline{v}, \underline{v} \cdot \underline{u}, \underline{u} \cdot \underline{u} \}$$

COSTITUIRA' UNA "BASE FUNZIONALE" PER FUNZIONI

ISOTROPE SCALARI DEL GRUPPO DI LORENTZ, PURCHE' ALMENO UNO DEI DUE 4-VETTORI SIA AL TIPO TEMPO,



APPLICAZIONE AL CASO DELLA LAGRANGIANA ASSOCIATA AL FOTONE A UNA PARTICELLA CARICA NEL CASO DI PARTICELLE LIBERE E DI PARTICELLE SOGGETTE A UN CAMPO ELETTROMAGNETICO.

NEL CASO AD UNA PARTICELLA LIBERA ESSENDO LO SPAZIO TEMPO
 OMOGENEO E ISOTROPO AURORA

$$L_0 = L_0(u_\alpha) \quad \text{CON } u_\alpha \text{ LA 4-VOLUTA}$$

QUINDI BASTA (CIEPANO u_α ON 4-VOLUTONE AITITO
 TEMPO)

$$L_0 = L_0(u_\alpha u_\alpha) = m f(u_\alpha u_\alpha)$$

DALLE EQUAZIONI DI LAGRANGE.

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L_0}{\partial u_\alpha} - \frac{\partial L_0}{\partial x_\alpha} = 0$$

E ASSOTTIAMO PER LA PARTICELLA LIBERA LA CONSERVAZIONE
 DEL 4-VETTORE ENERGIA IMPULSO

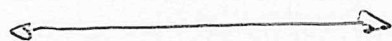
$$P_\alpha = m u_\alpha \quad \text{COSI' } \frac{d}{dt} P_\alpha = 0$$

ESSENDO

$$\frac{\partial L_0}{\partial u_\alpha} = m f'(u_\alpha u_\alpha) = P_\alpha = m u_\alpha \quad \text{E COSI' SOLO PU}$$

$$f'(u_\alpha u_\alpha) = \frac{1}{2} \quad \text{QUINDI}$$

$$L_0 = \frac{1}{2} m u_\alpha u_\alpha$$



PARTICELLA SOGGETTA ALL'AZIONE DI UN CAMPO ELETTROMAGNETICO
 IN QUESTO CASO LO SPAZIO DEGLI EVENTI NON SARA' PIU'
 OMOGENEO E ISOTROPO IN QUANTO, SI INTRODUCERA'

IL 4-VETTORE "QUADRIPOTENZIALE" $A_\alpha(x^\mu)$ TALE CHE

$$L = L(u_\alpha, A_\alpha)$$

ESSONO U_d ON 4-VETTORE AI TIPO TEMPO AVREMO CHE (7)

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(U_d U_d, U_d A_d, A_d A_d)$$

AVREMO QUINDI CHE

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}_0(U_d U_d) + \mathcal{L}_{INT}$$

ESSONO LA \mathcal{L}_{INT} LA LAGRANGIANA CHE ASCENDE LA INTERAZIONE TRA LA PARTICELLA CARICA DA IL CAMPO ~~ELETTRICO~~ ELETTROMAGNETICO. (SE ADSSO SUPPONIAMO CHE IL CAMPO ELETTROMAGNETICO APPLICATO SIA COSTANTE E CHE LA SUA PERTURBAZIONE IMPUTABILE ALLA CARICA SIA TRASCURGIBILE)

POSSIAMO TRASCURARE S_{EM} LA CUI VARIAZIONE SARA'

NULLA.

DA CUI

$$\Rightarrow \mathcal{L} = \mathcal{L}_0 + \mathcal{L}_{INT}$$

$$\mathcal{L}_0 = \int \mathcal{L}_0 d^4z$$

$$\mathcal{L}_{INT} = \int \mathcal{L}_{INT} d^4z$$

OSSERVIAMO CHE AGLI TIPO INVARIANTI ~~U_d U_d~~

$U_d U_d$ CONTIENE INFORMAZIONI SOLO SULLA PARTICELLA

$A_d A_d$ CONTIENE INFORMAZIONI SOLO SUL CAMPO

$U_d A_d$ E' L'UNICO SCALARE CHE CONTIENE INFORMAZIONI SIA SULLA PARTICELLA CHE SUL CAMPO, QUINDI

$$\mathcal{L}_{INT} = \mathcal{L}_{INT}(U_d A_d)$$

OSSERVANDO CHE COME NEL CASO DELLA PARTICELLA
 LIBERA, NEL CASO DELLA PARTICELLA CARICA SOGGETTA AD
 UN CAMPO ELETTROMAGNETICO CI ASPETTIAMO DI TROVARE
 IN FORMA "NON QUANTISTICA" L'ESPRESSIONE RICORRENTE:

$$\frac{d\mathbf{p}_\alpha}{dt} = e E_\alpha + \frac{e}{c} (\mathbf{v} \wedge \mathbf{B})_\alpha$$

DOVE \mathbf{p}_α $\alpha=1,2,3$ $\hat{=}$
 L'IMPULSO MECCANICO

È POSSIBILE PROVARE RAZIONEMENTO CHE QUESTO È UNO DEI
 CASI

$$\mathcal{L}_{INT} \propto \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha$$

DOVE LA COSTANTE DI PROPORZIONALITÀ SARÀ DATA

$$\mathcal{L}_{INT} = \frac{e}{c} \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha$$

(E PER MOTIVI DIMENSIONALI È IL QUANTO PER E →
 CI ASPETTIAMO CHE IL TERMINE DI INTERAZIONE SIA NULO)

QUINDI ESPRESSIONE UTILIZZATA A LAGRANGE

$$\mathcal{L}_{INT} = \frac{e}{c} \int \mathbf{A}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha d\tau = \frac{e}{c} \int \mathbf{A}_\alpha d\mathbf{x}_\alpha$$

QUINDI

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}_0 + \mathcal{L}_{INT} = \frac{1}{2} m \mathbf{u}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha + \frac{e}{c} \mathbf{A}_\alpha \cdot \mathbf{u}_\alpha$$

CON LE EQUAZIONI DI LAGRANGE

$$\left[\frac{d}{d\tau} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{u}_\alpha} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathbf{x}_\alpha} = 0 \right]$$

NOTA: IL TERZO SCALARE $\mathbf{A}_\alpha \cdot \mathbf{A}_\alpha$, SI INTRODUCE QUANDO
 SI DESCRIVE UN RISSO MASSIVO CESSANDO IN QUELLO CASO
 IL POTENZIALE VETTORE MASSIVO \mathbf{A}_α ~~MANIPOLANDO~~