



Reti Peer-to-Peer

- Tipologia di sistemi distribuiti dove i servizi (file-sharing, backup) sono forniti grazie alla cooperazione di un gran numero di macchine tutte allo stesso livello.
 - Basati sulla condivisione di risorse
- Esempi file-sharing: Napster, eDonkey, con alcune funzionalità centralizzate, Gnutella, completamente decentralizzato, FastTrack, gerachico.
- Difetti: robustezza limitata, grossi volumi di traffico generati dal flooding, efficienza legata ai supernodi.



Distributed backup

- Un servizio di backup distribuito su una rete decentralizzata non gerarchica è ottenuto tramite la condivisione, da parte dei suoi componenti, di una porzione di hard disk inutilizzata.
 - Giustificato dalla rapida crescita delle capacità dei dischi.
- E' simile al file-sharing, basato sulla condivisione di risorse.
 - File-sharing → risorsa = file. Backup → risorsa = quota disco.



Distributed backup

- Nasce dall'esigenza di proteggere i dati da crash locali.
- A differenza dei sistemi di backup centralizzati, non richiede costi aggiuntivi.
- Richiesto a livello di protocollo un certo grado di sicurezza e disponibilità del servizio.
 - Dati personali risiedono su dei peer potenzialmente insicuri e devono essere protetti da letture, modifiche o divulgazioni indesiderate.
 - Fallimenti di un certo numero di nodi non devono compromettere il recupero dell'informazione.



pStore

- Un servizio di backup distribuito su rete peer-to-peer.
- Si appoggia su Chord come location service.
- Un file in pStore è rappresentato da file block (FB) ed una file block list (FBL).
- FB ed FBL sono criptati con algoritmi a chiave privata. Autenticazione tramite firma digitale.
- I data chunks sono dentotati con $C(i,p,s,d)$.
 - i è l'identificatore, dove $i=H(H(d) \circ salt)$. $salt$ è usato per replicare i blocchi.
 - p sono i metadati pubblici.
 - s è la firma digitale sui metadati pubblici.
 - d sono i dati criptati. La chiave privata è l'hash degli stessi dati in chiaro.

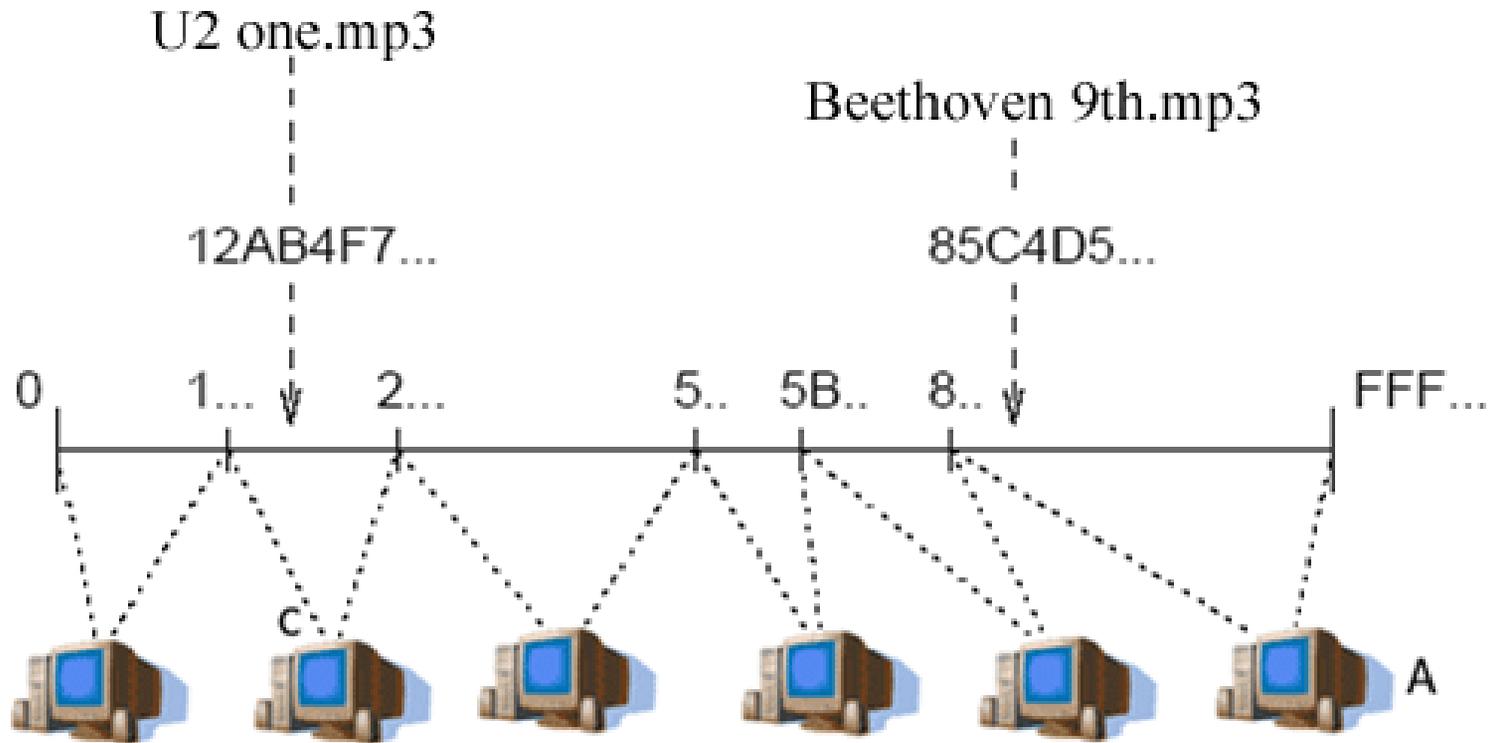


Distributed Hash Table

- Introdotte nei sistemi decentralizzati per migliorare scalabilità, robustezza, efficienza nel reperimento delle risorse.
- Idea base: tabella Hash, suddivisa tra i peer.
- Ai nodi della rete ed alle risorse sono assegnati identificatori (unici) da un determinato insieme. (es. interi da 0 a $2^{160}-1$ tramite funzioni hash crittografiche tipo SHA-1).
- Ogni nodo tiene delle mappature ID→valore. Il valore mantenuto è dipendente dalla applicazione.



Distributed Hash Table





Chord

- Gli Identificatori sono sistemati, logicamente, in uno spazio circolare, modulo 2^m .
- Gli identificatori delle risorse, o chiavi, sono mappati dal nodo successivo, procedendo in senso orario. (con $ID \geq$)
- Le chiavi di un nodo sono replicate nei successivi r nodi, dove r è un parametro di sistema, pubblicamente noto.
- Ogni nodo mantiene una tabella di routing con m entry chiamata *finger table*. L' i -esima ($1 \leq i \leq m$) entry per un nodo n contiene l'indirizzo IP del primo nodo che succede n , a distanza almeno 2^{i-1} (i -esimo finger di n).
 - Sono mantenuti nodi a distanze esponenziali.



Chord

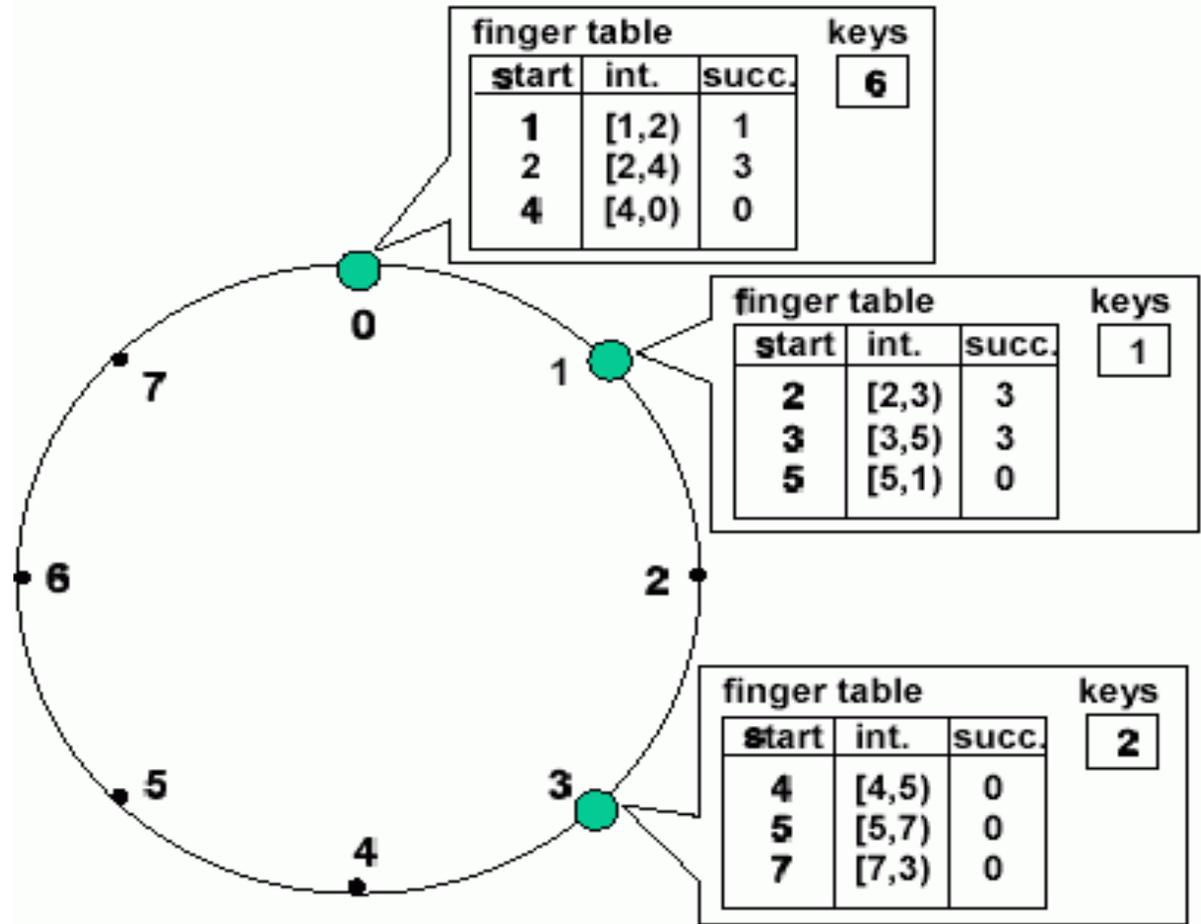
Esempio di un anello di dimensione 2^3 .

Con:

- $N = \{0, 1, 3\}$

- $K = \{1, 2, 6\}$.

N l'insieme dei nodi, K è l'insieme delle chiavi.





Chord

- Quando si ricerca il valore relativo ad una chiave k bisogna contattare il nodo 'responsabile' per k , cioè il suo successore (ha l'ID più vicino a k).
- Ogni nodo non ha una conoscenza completa della rete.
 - Si conoscono solo m nodi dalla *finger table*.
- Se un nodo non conosce il successore di k , cerca nella sua *finger table* il nodo più vicino che precede k , ed inoltra a questo la query.
- Un nodo che riceve una query la inoltra alla stessa maniera.



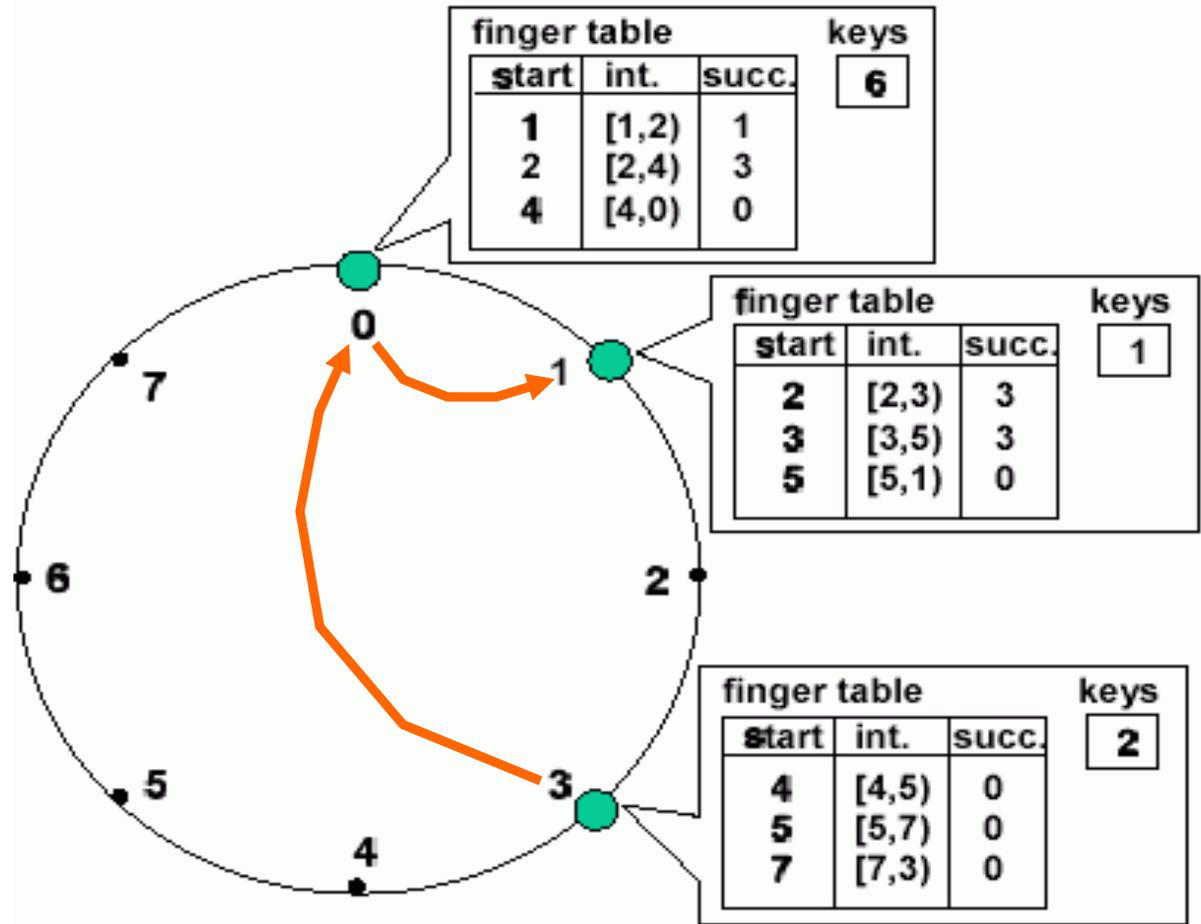
Chord

Esempio di un anello di dimensione 2^3 .

Con:

- $N = \{0, 1, 3\}$
- $K = \{1, 2, 6\}$.

N l'insieme dei nodi, K è l'insieme delle chiavi.





Chord

Problemi :

- Alto traffico di mantenimento della rete.
 - Un nodo verifica continuamente la presenza dei vicini e dei finger.
- Meccanismo di replicazione inadeguato per alcuni servizi.
 - Se i valori fossero dei file sarebbe sprecato troppo spazio.
- Inconsistenza delle informazioni di routing su *join* e *leave* (o fallimenti di nodi) concorrenti.
- Procedure di *leave* costose in termini di nodi da aggiornare e chiavi da trasferire.



Nuova soluzione per il location service

- Basato su una modifica al modello di Chord che permette di 'muoversi' nell'anello di dimensione 2^m in senso orario e antiorario.
 - Si ha una conoscenza simmetrica dell'anello.
- Ogni nodo mantiene una *finger table* con $2m - 1$ riferimenti. L' i -esima ($1 \leq i \leq m$) entry per un nodo n contiene l'indirizzo IP del nodo che succede n a distanza 2^{i-1} (nodo $n+2^{i-1}$) e l'indirizzo IP del nodo che precede n a distanza 2^{i-1} (nodo $n-2^{i-1}$).
 - La m -esima entry è uguale per sia per i successori sia per i predecessori.
- Se l'indirizzo IP di un nodo così determinato non è disponibile, per qualunque ragione, il riferimento nella tabella viene marcato come non valido.



Nuova soluzione per il location service

<i>Finger table nodo 0 (2^6 ID totali, 11 riferimenti)</i>				
distanza	ID nodo precedente	Indirizzo IP	ID nodo successore	Indirizzo IP
2^0	63	10.0.0.63	1	10.0.0.1
2^1	62	Non valido	2	10.0.0.2
2^2	60	10.0.0.60	4	10.0.0.3
2^3	56	Non valido	8	Non valido
2^4	48	10.0.0.48	16	10.0.0.16
2^5	32	10.0.0.32	32	



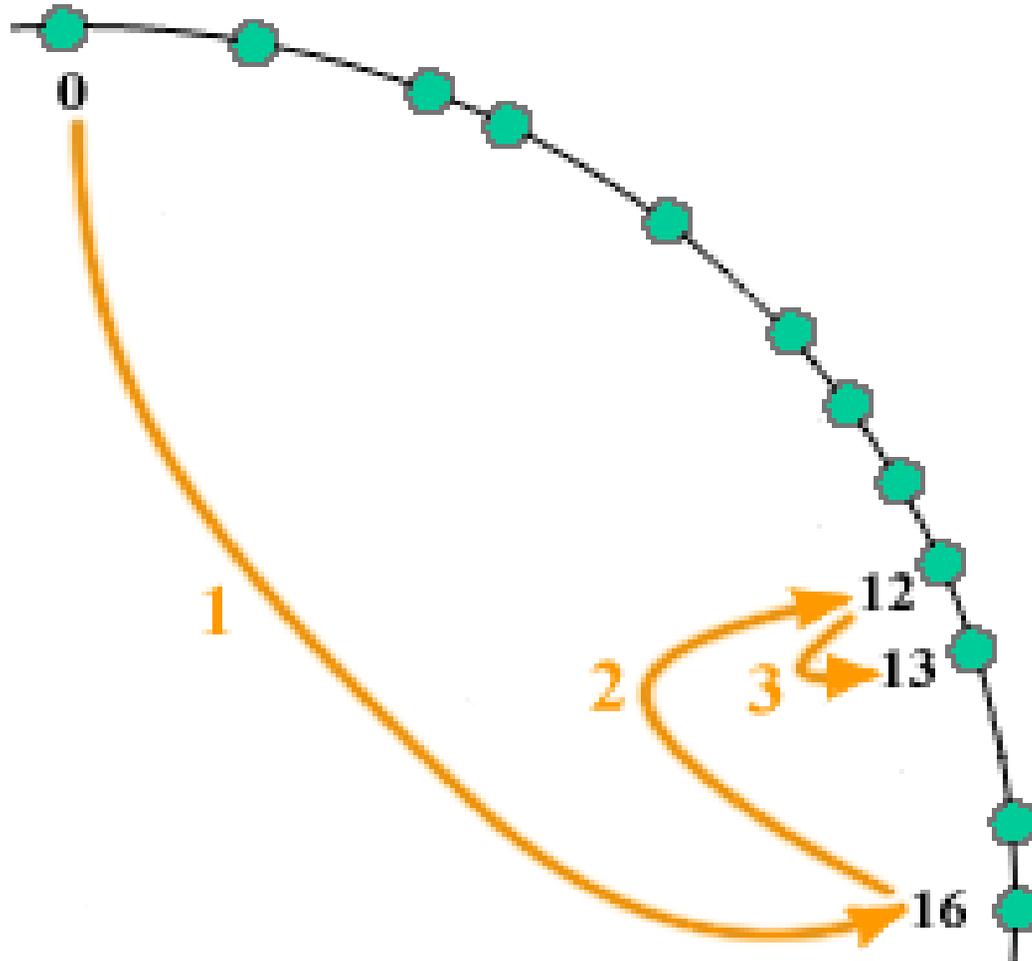
Nuova soluzione per il location service

- Se un nodo non conosce l'indirizzo IP di un certo ID, cerca nella sua *finger table* il riferimento valido più vicino al quale 'delegare' la richiesta di location.
 - Se esistono due nodi alla stessa distanza può essere scelto uno qualunque dei due

- Una location per un certo ID può concludersi in tre modi:
 1. Si reperisce l'indirizzo IP.
 2. Si reperisce un nodo che possiede il riferimento, ma questo è non è valido.
 3. Non si arriva a nessuna delle due precedenti informazioni.
 - La location è stata abortita per aver superato il numero massimo di salti consentiti.



Nuova soluzione per il location service





Information Dispersal Algorithm

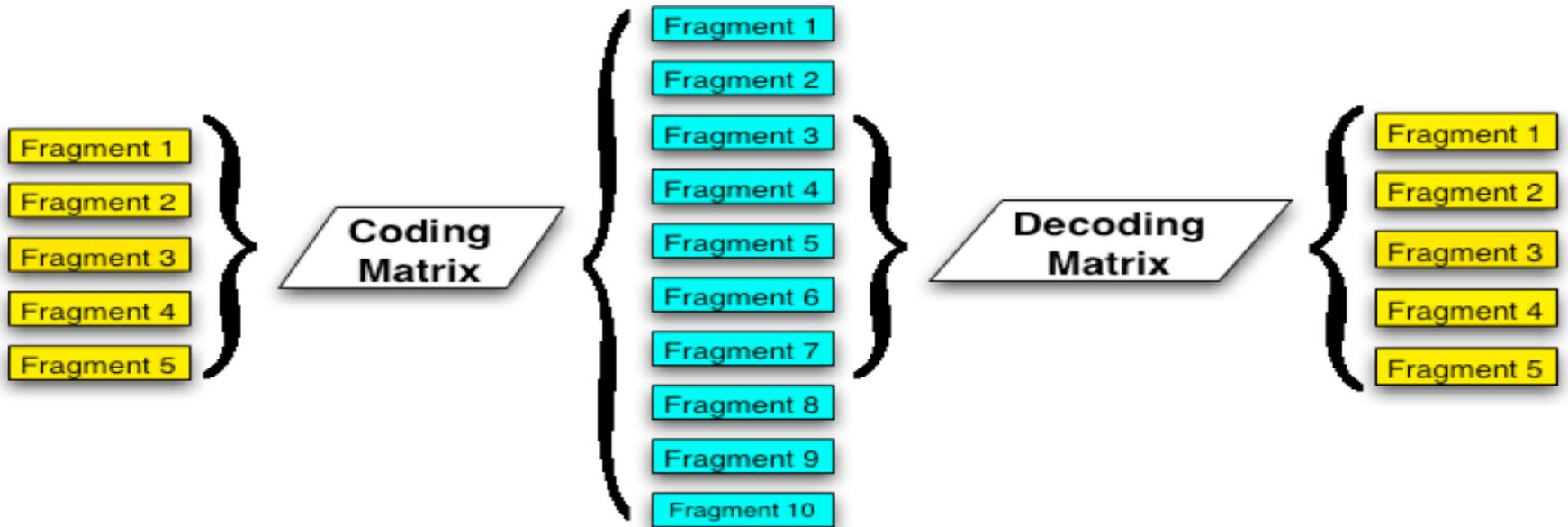
- Proposto da Rabin nel 1989, disperde l'informazione iniziale in n frammenti, di questi soltanto m , con $m < n$ sono necessari per la sua ricostruzione.

- Funzionamento:
 1. L'input viene inizialmente suddiviso in B blocchi della stessa dimensione.
 2. Ciascuno di questi B blocchi viene ulteriormente suddiviso in F frammenti di dimensione S
 - *($F \cdot S$ è la dimensione di ciascun blocco)*
 3. IDA disperde gli F frammenti di input in N frammenti di output. Dove $N \geq F$ ed N/F è il fattore di ridondanza desiderato
 4. Un qualunque sottoinsieme di F frammenti degli N frammenti di output permette la ricostruzione del blocco iniziale.



Information Dispersal Algorithm

- I frammenti di output sono ottenuti come una combinazione lineare dei frammenti di input tramite una matrice di codifica di dimensione $N * F$.
- La matrice di decodifica ottenuta da quella di codifica





Information Dispersal Algorithm

- Semplice esempio con interi.

$$(3 \quad 1 \quad 2) * \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 & 1 & 3 \\ 13 & 3 & 15 & 1 & 17 \\ 1 & 5 & 7 & 11 & 6 \end{pmatrix} = (24 \quad 19 \quad 32 \quad 26 \quad 38)$$



$$(19 \quad 32 \quad 38) * \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 3 & 15 & 17 \\ 5 & 7 & 6 \end{pmatrix}^{-1} = (3 \quad 1 \quad 2)$$

$$(24 \quad 19 \quad 26) * \begin{pmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 13 & 3 & 1 \\ 1 & 5 & 11 \end{pmatrix}^{-1} = (3 \quad 1 \quad 2)$$



Information Dispersal Algorithm

- Nessun sottoinsieme di nodi sotto un una certa soglia può ricostruire il backup.
- Nessun nodo conosce il numero di frammenti necessari per ricostruire il backup ed il fattore di ridondanza.
- Solo il possessore della matrice di codifica può ricostruire il backup.
 - Maggiore sicurezza: utilizzo di una matrice di codifica differente per ogni blocco.



Integrazione IDA + location service

- Il nostro nuovo servizio di backup distribuito nasce dall'integrazione di IDA con l'algoritmo di location descritto.

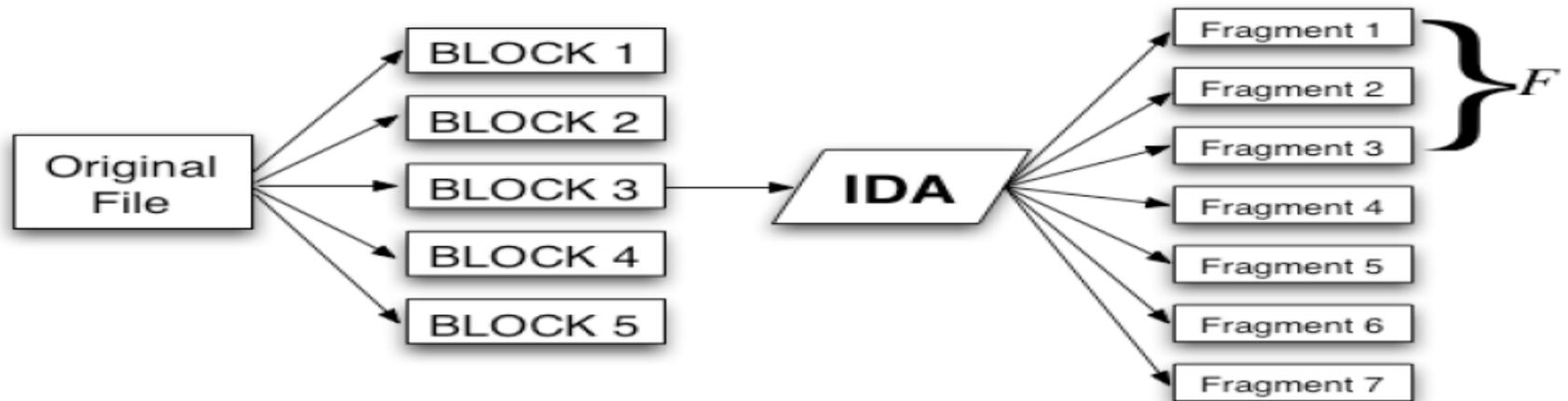
- Le procedure definite nel nostro protocollo sono:
 - *Splitting* → Suddivisione del backup in blocchi e frammenti.
 - *Identification* → Costruire gli identificatori dai frammenti.
 - *Dispersal* → Disperdere i frammenti in rete.
 - *Retrieval* → Ricostruzione del backup originale.
 - *Join* → Entrata di un nuovo nodo in rete.

- Non è necessario alcun protocollo di uscita.



Splitting

- File diviso in B blocchi suddivisi ulteriormente in F frammenti ed N sono generati da IDA.
- N ha lo stesso ordine della dimensione della rete, F è scelto in modo da ottenere una certo fattore di disponibilità, $R = N/F$ è il fattore di ridondanza desiderato.
 - Se 0.9 è la probabilità che 10 nodi su 120 sono vivi scegliamo $F=10$ e $N=120$, ed avremo una disponibilità del 0.9 con $R=12$.





Identification

- L'ID di ciascun frammento è computato effettuando l'hash del suo contenuto.
- Il file dei metadati tiene tutte le informazioni necessarie alla ricostruzione del backup.
- Solo chi possiede questo file è in grado di ricostruire il backup originale.

sizeof(backup) F, N sizeof(fragment)		
IDA Matrix		
ID ₁ ... ID _N	Block 1 ... Block 1	Pos 1 ... Pos N
ID _{N+1} ... ID _{2N}	Block 2 ... Block 2	Pos 1 ... Pos N
.....		
ID _{1+B*N} ... ID _{N+B*N}	Block B ... Block B	Pos 1 ... Pos N



Dispersal

- ID dei frammenti divisi logicamente in due parti. La più significativa *IDN* è usata per indirizzare il nodo, la meno significativa *IDF* è usata per indirizzare il frammento all'interno del nodo.
 - Il numero di bit dell'*IDN* è assegnato in base alle dimensioni della rete ed una volta definito è mantenuto costante.
- Ogni nodo usa l'algoritmo di location per reperire gli indirizzi dei nodi con ID uguali agli *IDN* dei frammenti.
 - Se l'indirizzo reperito è relativo ad un nodo attivo si invia ad esso il frammento.
 - Se l'indirizzo è di un nodo spento o l'*ID* è un riferimento non valido, viene computato un insieme di possibili sostituti da un'opportuna funzione $successor(IDN_i, j)$ pubblicamente nota. (su s successori)
 - Se nessuna la location fallisce la dispersione del particolare frammento è abortita.



Retrieval

- Per ciascun blocco bisogna reperire una soglia di almeno F indirizzi di nodi accesi che contengono i frammenti.

- Per ogni blocco iteriamo i seguenti passi:
 1. Cerchiamo di reperire almeno F nodi accesi usando l'algoritmo di location.
 - Se vengono completate meno di F location, il reperimento fallisce.
 2. Se dopo la prima fase il numero dei nodi accesi è minore di F ma i riferimenti reperiti sono $F' \geq F$, usiamo la funzione *successor*(IDN_j, j) sui riferimenti non validi o a nodi spenti.



Join

- Un nodo per entrare nella rete logica deve conoscere l'indirizzo di almeno un altro nodo già in rete (entry point).

- Un nodo che vuole entrare in rete:
 1. Ottiene un ID unico.
 2. Inizializza la sua finger table delegando al suo entry point il compito di trovare i riferimenti corrispondenti.(ID a distanza esp.)
 3. Notifica la sua presenza ai nodi accesi della sua finger.
 - Ogni nodo compare nella tabella dei finger dei nodi presenti nella sua tabella.
 4. Recupera dai successori i frammenti con IDN uguale al proprio ID (computati tramite $successor(IDN_i, j)$).

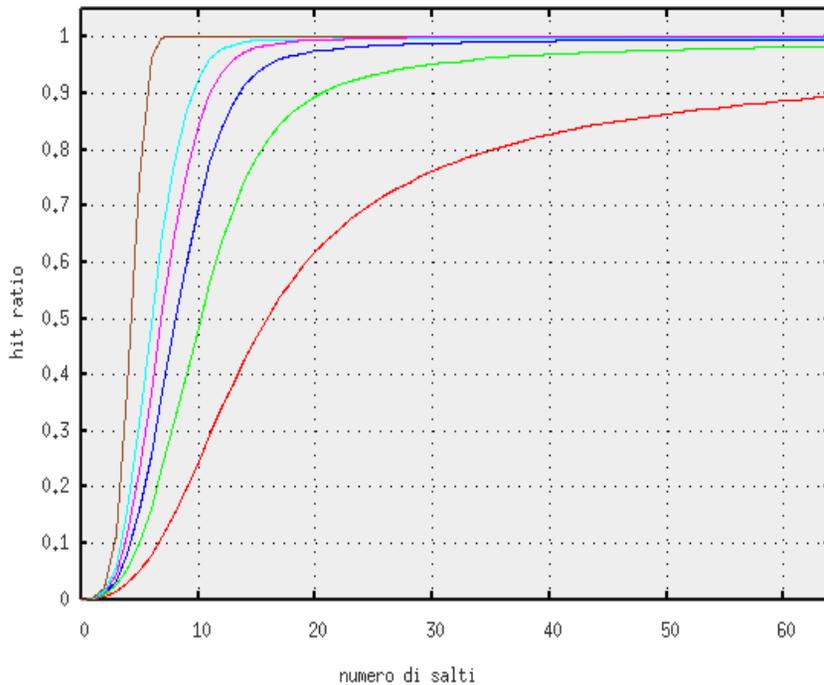


Risultati Sperimentali

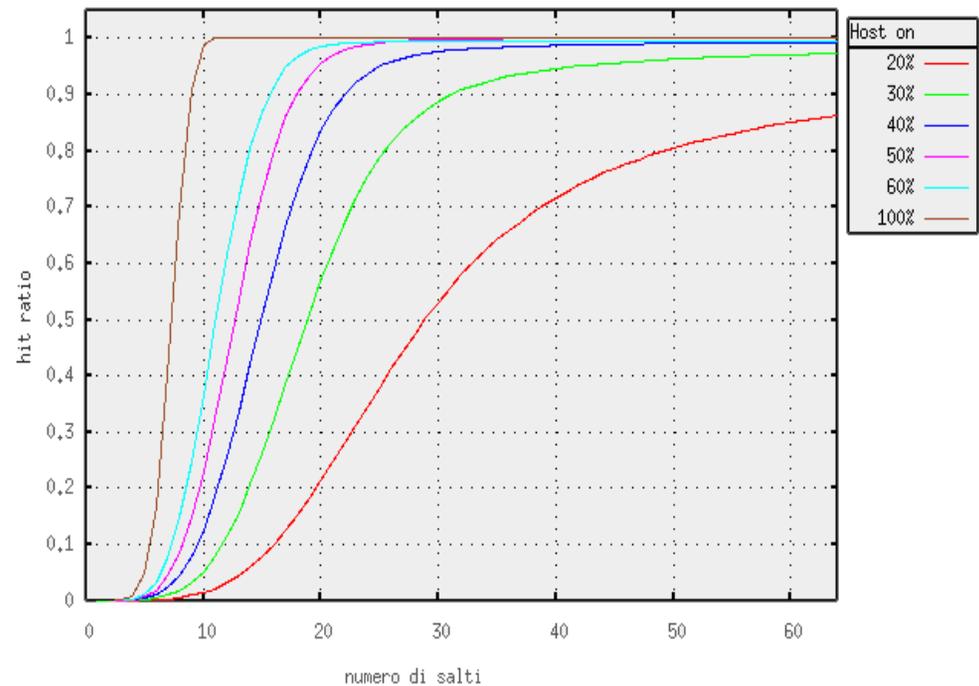
Fattore di ricerche su host accesi andate a buon fine, al variare del numero di salti (max 64).

E' rappresentata una curva per ogni diversa percentuale di host accesi. Il grafico di sinistra e su uno spazio di 2^{14} mentre quello di destra 2^{23} .

Hit ratio per hops con 2^{14} (16384) host



Hit ratio per hops con 2^{23} (8388608) host





Risultati Sperimentali

- La lunghezza media dei cammini di routing con densità di host accesi al di sopra del 20% è $O(\log n)$
 - Nel grafico in figura si ha, su $2 \cdot 10^5$ prove casuali in uno spazio di dimensione 2^{14} , il numero di occorrenze di un cammino al variare del numero di salti. Nel caso del 20% la lunghezza media si attesta intorno al logaritmo di n (14) mentre nel caso del 30% scende a circa $0.65 \cdot \log n$ (9,10).

