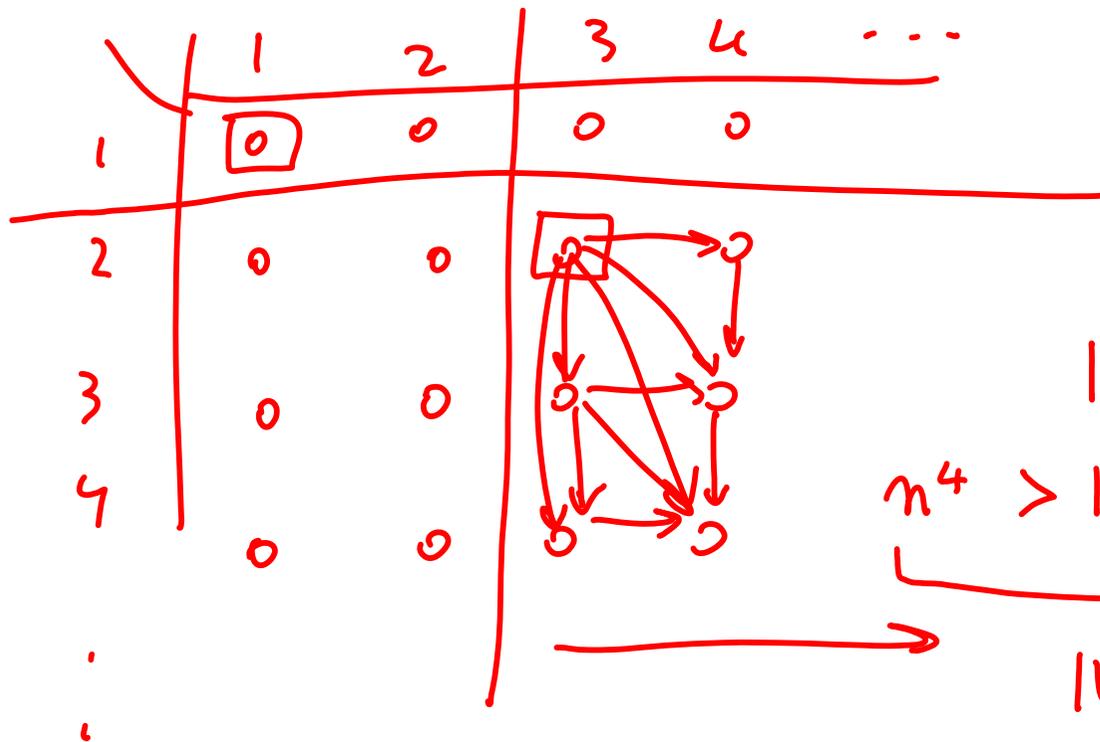


Dato $n \in \mathbb{N}$, si consideri il grafo orientato $G = (V, E)$, ove

$$V = \{v_{ab} : 1 \leq a, b \leq n \text{ (} a, b \in \mathbb{N}\text{)}\}$$

$$E = \{(v_{ab}, v_{cd}) : v_{ab}, v_{cd} \in V, v_{ab} \neq v_{cd}, a \leq c < b \leq d\}.$$

- (a) Siano $w_1 : E \rightarrow \mathbb{R}$ e $w_2 : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ due funzioni peso assegnate. Per ciascuno dei grafi pesati (G, w_1) e (G, w_2) si **illustri** un algoritmo per calcolare in maniera efficiente tutti i cammini minimi dal nodo v_{11} , **giustificando** opportunamente la scelta effettuata, e se ne **valuti** la complessità computazionale in funzione di $|V|$ e di $|E|$.
- (b) Sapreste **esprimere** le complessità trovate nel punto precedente solo in funzione di n ?



$$w_1 : E \rightarrow \mathbb{R}$$

$$w_2 : E \rightarrow \mathbb{R}^+$$

$$|V| = n^2$$

$$n^4 > |E| \Rightarrow |V| - 1 = n^2 - 1$$

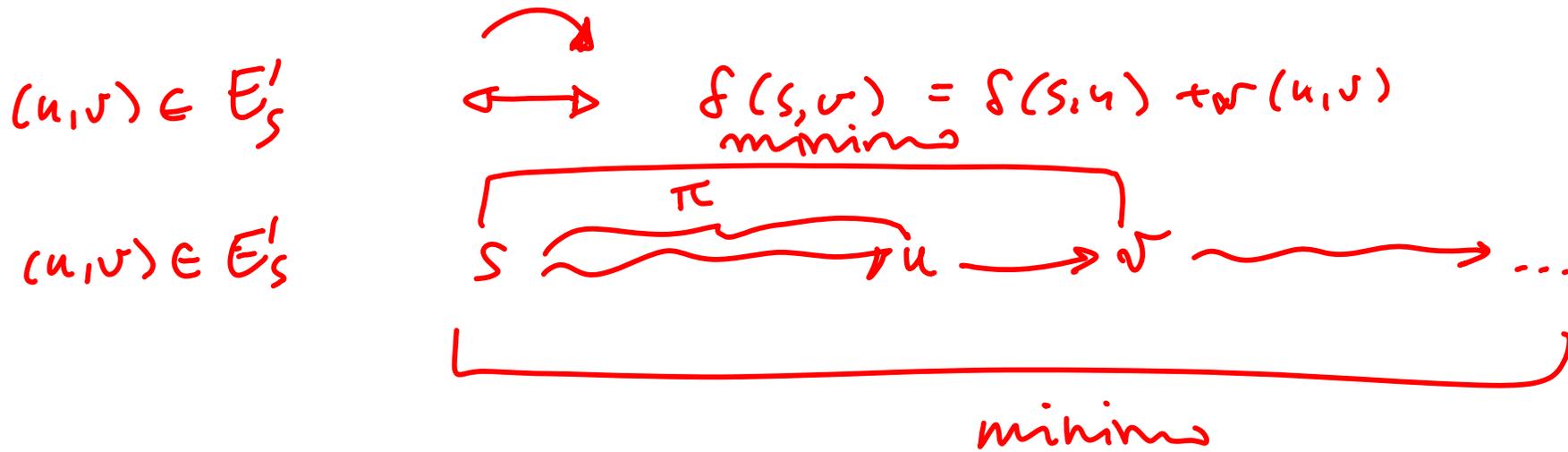
$$|E| = \mathcal{O}(n^3)$$

$$\mathcal{O}(|E| + |V|) = \mathcal{O}(n^3)$$

ESERCIZIO 4 (esame completo/II prova in itinere)

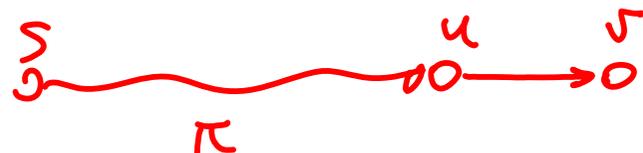
Sia $G = (V, E)$ un grafo orientato con funzione peso $w : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ e sorgente $s \in V$, i cui nodi sono tutti raggiungibili da s .

- Si definiscano il grafo G'_s dei cammini minimi da s in G e la nozione di albero dei cammini minimi da s in G (rispetto alla funzione peso w).
- Dato un arco $(u, v) \in E$, si dimostri che (u, v) appartiene al grafo dei cammini minimi se e solo se $\delta(s, v) = \delta(s, u) + w(u, v)$, dove δ è la funzione distanza su G indotta da w .
- Si illustri un algoritmo efficiente per calcolare il grafo dei cammini minimi da s per il grafo pesato (G, w) .



$$\delta(s, v) = w(\pi; (u, v)) = w(\pi) + w(u, v) = \delta(s, u) + w(u, v)$$

$$(u, v) \in E : \delta(s, v) = \delta(s, u) + w(u, v)$$



$$w(\pi) = \delta(s, u)$$

$$w(\pi') = w(\pi) + w(u, v) = \delta(s, u) + w(u, v) = \delta(s, v) \rightarrow (u, v) \in E'_s$$

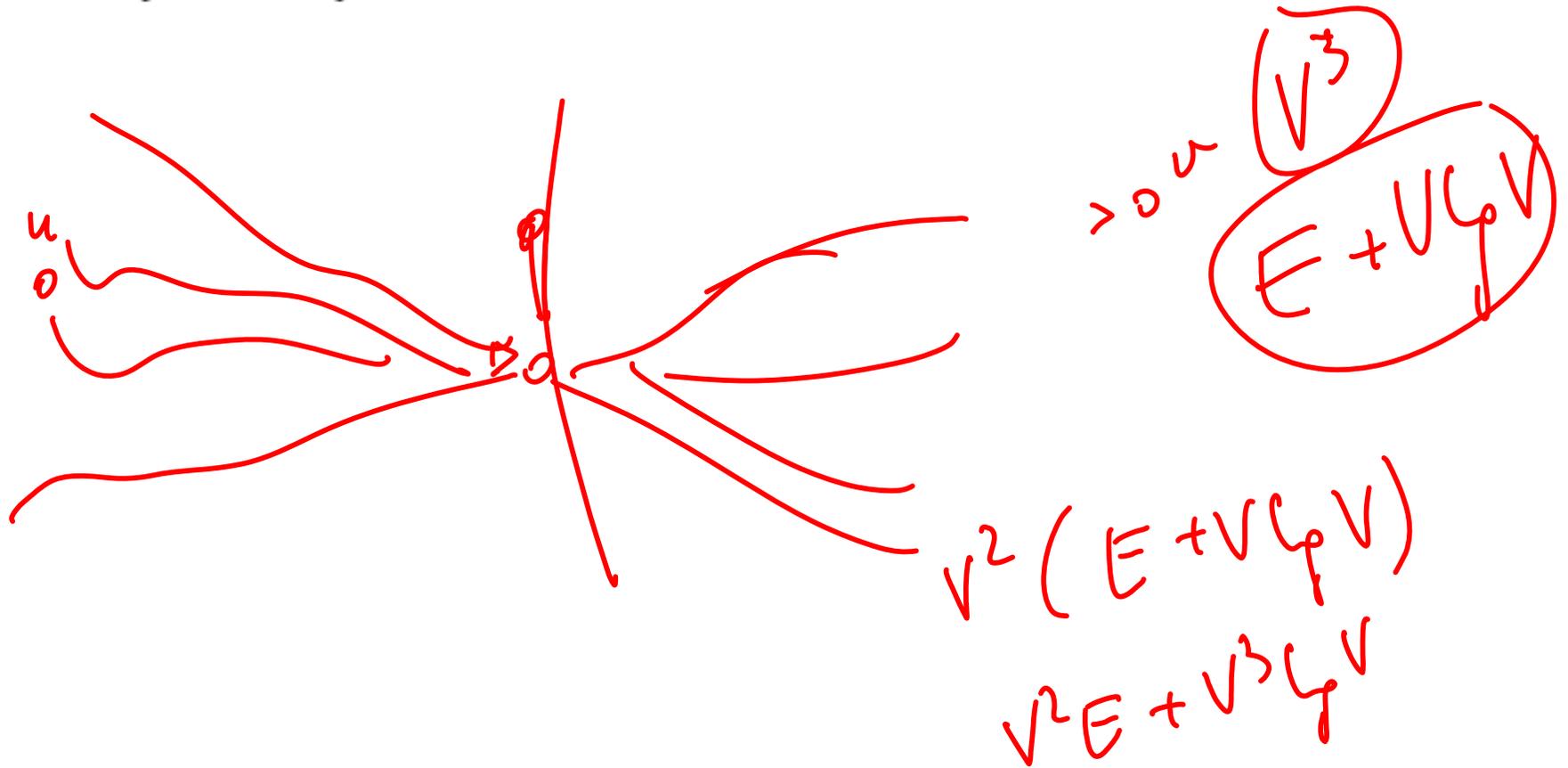
$\pi' = \pi; (u, v)$

Sia $G = (V, E)$ un grafo orientato, $q \in V$ un nodo assegnato di G e $w : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ una funzione peso in G a valori positivi.

Un q -cammino in G da u a v è un cammino in G da u a v passante per q .

Un q -cammino in G da u a v si dice *minimo* se il suo peso è minimo (relativamente alla funzione peso w) rispetto a tutti i q -cammini in G da u a v .

Si descriva un algoritmo efficiente che calcoli per ciascuna coppia di nodi $(u, v) \in V \times V$ un q -cammino minimo da u a v e se ne valuti la complessità computazionale.



In analogia con la nozione di *distanza* (minima) tra due nodi, si proponga una definizione della nozione di *distanza massima* tra due nodi in un grafo orientato pesato.

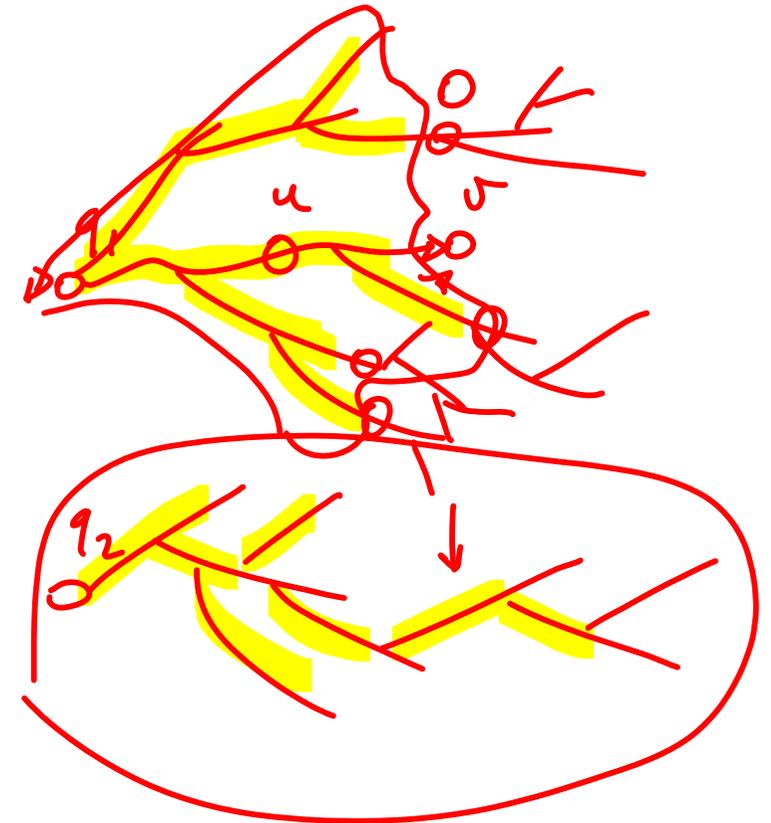
Quindi si descriva un algoritmo per determinare le distanze massime di tutti i nodi da una data sorgente $s \in V$ in un grafo orientato aciclico $G = (V, E)$ con funzione peso $w : E \rightarrow \mathbf{R}$ e se ne valuti la complessità computazionale.

$$\Delta(s, v) = \sup \{ w(\pi) : \pi \in \text{PATHS}(G, s, v) \}$$

Sia $G = (V, E)$ un grafo orientato con una funzione peso non negativa $w : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ e siano assegnati in G tre nodi distinti $s, q_1, q_2 \in V$.

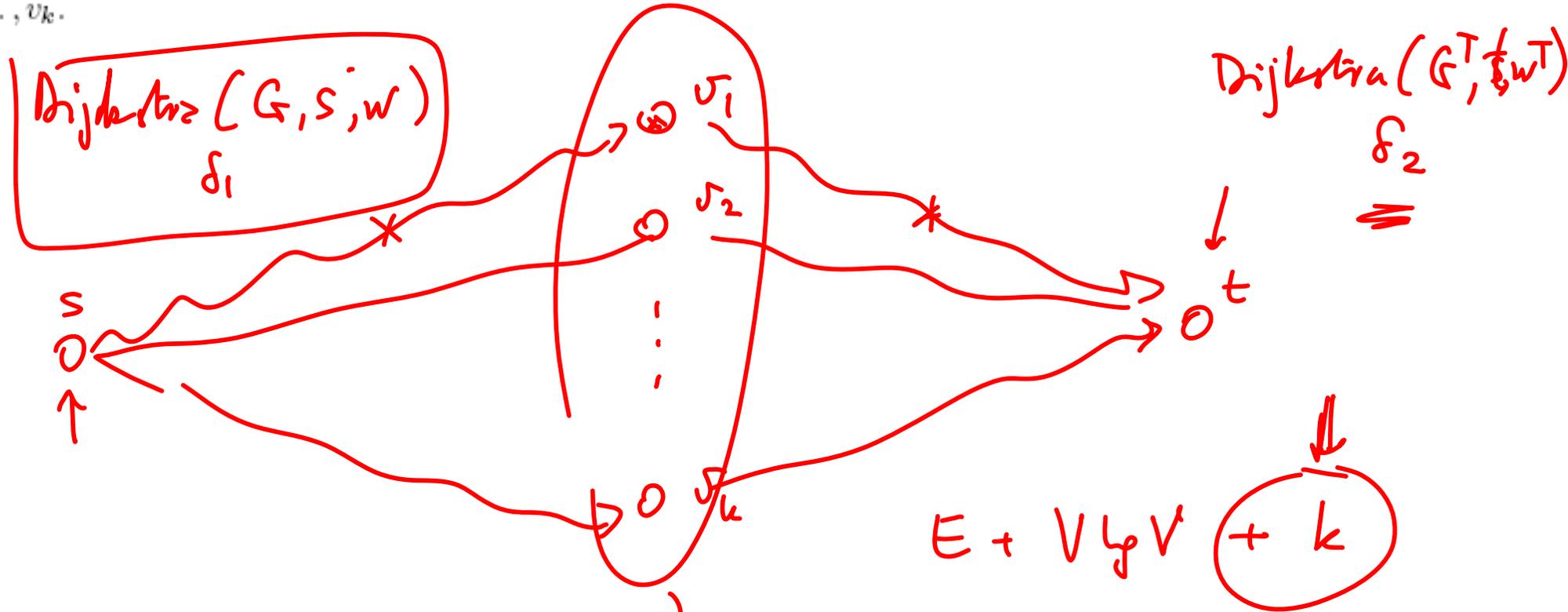
Si descriva un algoritmo efficiente, valutandone anche la complessità computazionale, per calcolare tutti i cammini minimi (non necessariamente semplici) da s a ciascun nodo v di G , passanti per *almeno* uno dei due nodi assegnati q_1, q_2 .

$$\delta(s, q_1) + \delta(q_1, v) < \delta(s, q_2) + \delta(q_2, v)$$



Sia $G = (V, E)$ un grafo orientato con una funzione peso non negativa $w : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ e siano assegnati $(k + 2)$ nodi distinti $s, t, v_1, v_2, \dots, v_k$ di G .

Si descriva un algoritmo efficiente, valutandone anche la complessità computazionale in funzione di $|V|$, $|E|$ e k , per calcolare un cammino minimo (non necessariamente semplice) da s a t , passante per *almeno* uno dei k nodi assegnati v_1, v_2, \dots, v_k .



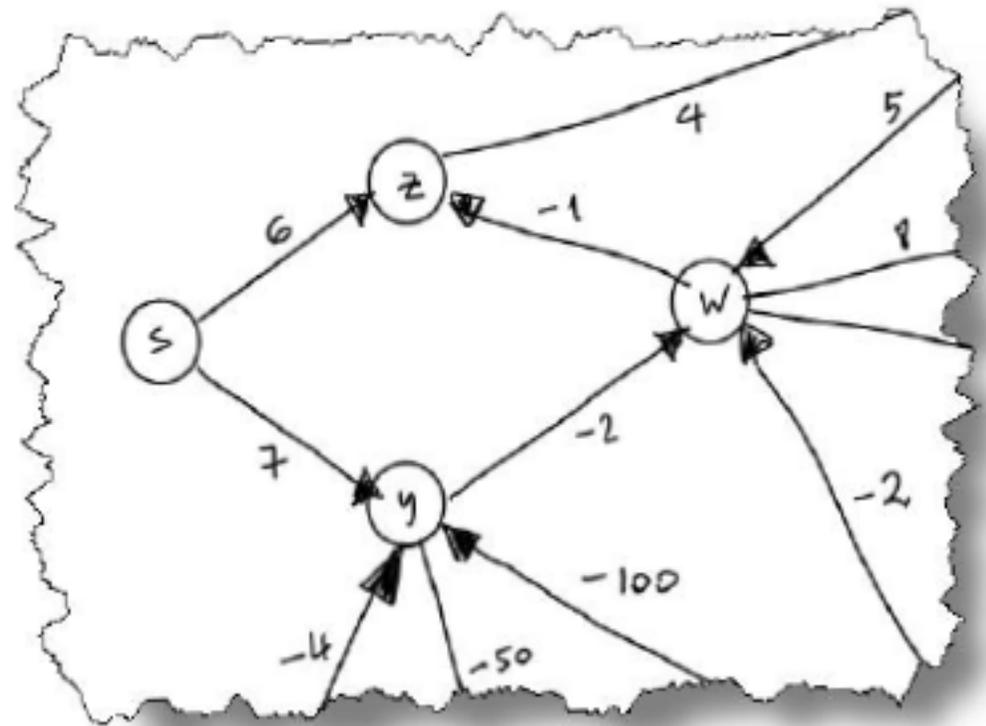
$$\min_{i \in \{1, \dots, k\}} (\delta_1(s, v_i) + \delta_2(v_i, t))$$

$$w : E \rightarrow \mathbb{R}$$

$$w^T : E^T \rightarrow \mathbb{R}$$

ESERCIZIO 1

Un importante problema di trasporto per l'azienda PIGA Petroli è stato ricondotto ad un problema di cammini minimi in un dato grafo orientato $G = (V, E)$, con funzione peso $w : E \rightarrow \mathbb{R}$, privo di cicli di peso negativo. In particolare, per effettuare le prime scelte strategiche, inizialmente serve solo calcolare la distanza in (G, w) dal nodo $s \in V$ al nodo $y \in V$. Di ciò è stato incaricato il brillante programmatore Turi N.G.[§] Questi preleva soltanto il frammento a lato dall'enorme rappresentazione grafica di (G, w) (si sappia infatti che $|V| = 10^8$) ed in men che non si dica calcola la distanza da s ad y e un cammino minimo da s ad y in (G, w) .



Qual è il ragionamento effettuato dal nostro esperto programmatore Turi N.G.? (Si applichino preferibilmente le proprietà sviluppate nel corso.)

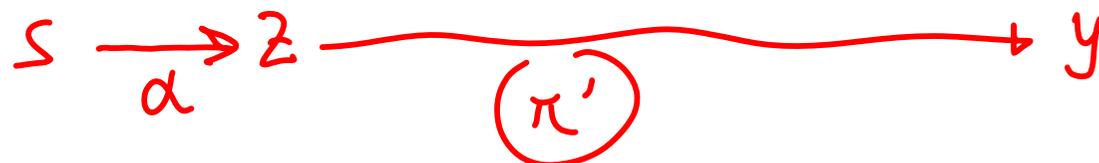
È possibile escludere con i dati in nostro possesso l'esistenza di altri cammini minimi da s ad y ?
 Che cosa si può dire della distanza di z da s ?

[§]Per il rispetto della privacy sono state indicate solo le iniziali del cognome.

$$\delta(s, y) \leq 7$$

$$w(\pi) = \alpha + w(\pi') < 7 \quad \downarrow$$

$$w(\pi') < 7 - \alpha$$



$$0 \leq w(\pi') - 3 < 7 - \alpha - 3 = 4 - \alpha \rightarrow \alpha \leq 4$$

Sia $G = (V, E)$ un grafo orientato con funzione peso $w : E \rightarrow \mathbb{R}^+$ e siano $s_1, s_2 \in V$ due nodi distinti di G .

Un cammino $\pi = (v_0, v_1, \dots, v_k)$ in G si dice $\{s_1, s_2\}$ -MINIMO se

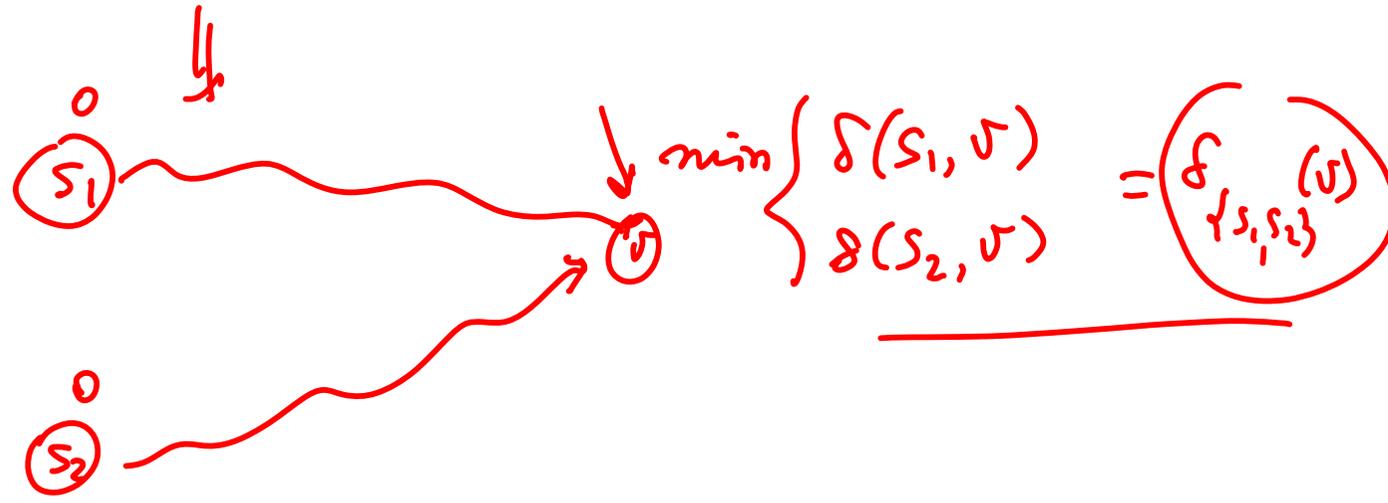
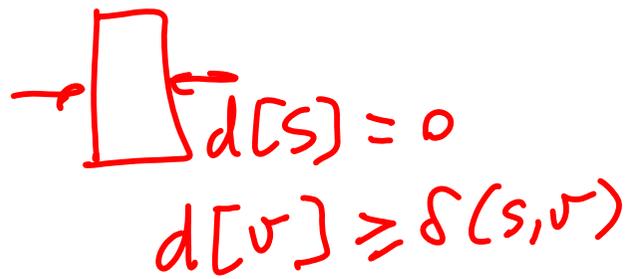
- $v_0 \in \{s_1, s_2\}$
- per ogni cammino π' da s_1 a v_k o da s_2 a v_k si ha: $w(\pi) \leq w(\pi')$.

$$\delta_{\{s_1, s_2\}}(v_k)$$

Inoltre, se $\pi = (v_0, v_1, \dots, v_k)$ è un cammino $\{s_1, s_2\}$ -minimo, poniamo $\delta_{\{s_1, s_2\}}(v_k) =_{Def} w(\pi)$.

Si illustri un algoritmo efficiente che per ciascun nodo v di G calcoli $\delta_{\{s_1, s_2\}}(v)$ nonché almeno un cammino $\{s_1, s_2\}$ -minimo terminante in v .

Dijkstra (s_1, s_2)



$$\delta_{\{s_1, s_2\}}(v) = \delta(s_1, v) \longrightarrow T_1$$

$$\qquad \qquad \qquad \qquad \qquad \qquad \longrightarrow T_2$$