

Corso di Laurea in Ingegneria Industriale (F-O) - Ingegneria Gestionale - Ingegneria Elettrica - Ingegneria Meccanica

Prova scritta di Algebra lineare e Geometria- 15 Novembre 2019

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

I

Sono assegnati in \mathbb{R}^4 i vettori $v_1 = (1, 1, 2, 1)$, $v_2 = (0, 1, 1, 1)$ e $v_3 = (2, 0, 1, -1)$, e il sottospazio $V = \mathcal{L}(v_1, v_2, v_3)$. Si consideri l'endomorfismo $f: V \rightarrow V$ definito dalle relazioni:

$$f(v_1) = (1, 1, -2, -3)$$

$$f(v_2) = (2, 1, -1, -3)$$

$$f(v_3) = (-2, 0, -1, 1),$$

al variare di $h \in \mathbb{R}$.

1. Verificare che f è semplice e determinare una base di autovettori.
2. Determinare l'endomorfismo $\varphi: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, la cui restrizione a V induce f , tale che $\varphi(1, 1, 1, 1) = (h, h, h, h)$, con $h \in \mathbb{R}$.
3. Studiare φ al variare di $h \in \mathbb{R}$, determinando in ciascun caso $\text{Ker } \varphi$ e $\text{Im } \varphi$ (**si sconsiglia** di utilizzare la matrice associata alla base canonica di \mathbb{R}^4).
4. Determinare $\varphi^{-1}(2, 2, 3, 2)$ al variare del parametro reale h .
5. Studiare la semplicità di φ al variare di $h \in \mathbb{R}$.

Soluzione

1. Dal momento che la seguente matrice ha rango 3:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix},$$

i vettori v_1, v_2, v_3 sono linearmente indipendenti, per cui $\mathcal{A} = [v_1, v_2, v_3]$ è una base di V . Da:

$$[f(v_1)]_{\mathcal{A}} = (-7, 8, 4)$$

$$[f(v_2)]_{\mathcal{A}} = (-6, 7, 4)$$

$$[f(v_3)]_{\mathcal{A}} = (0, 0, -1).$$

Dunque:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} -7 & -6 & 0 \\ 8 & 7 & 0 \\ 4 & 4 & -1 \end{pmatrix},$$

per cui:

$$P(T) = \begin{vmatrix} -7 - T & -6 & 0 \\ 8 & 7 - T & 0 \\ 4 & 4 & -1 - T \end{vmatrix} = (-1 - T)(T^2 - 1).$$

Dunque, gli autovalori sono 1 e -1 , con $m_1 = 1$ e $m_{-1} = 2$. Certamente si ha $\dim V_1 = m_1 = 1$ e $1 \leq \dim V_{-1} \leq 2 = m_2$, per cui possiamo affermare che per verificare che f è semplice è sufficiente verificare che $\dim V_{-1} = m_{-1} = 2$. Sappiamo che $V_1 = \text{Ker } f_{-1}$, con $f_{-1} = f + i$ e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_{-1}) = M^{\mathcal{A}}(f) + I = \begin{pmatrix} -6 & -6 & 0 \\ 8 & 8 & 0 \\ 4 & 4 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -6 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque, $\rho(M^{\mathcal{A}}(f_{-1})) = 1$, per cui $\dim V_{-1} = \dim V - \rho(M^{\mathcal{A}}(f_{-1})) = 2 = m_{-1}$. Ciò vuol dire che f è semplice e possiamo determinare una base di autovettori. Da quanto appena ottenuto vediamo che:

$$V_{-1} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), -6a - 6b = 0\} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, -a, c)\} = \\ = \mathcal{L}(v_1 - v_2, v_3) = \mathcal{L}((1, 0, 1, 0), (2, 0, 1, -1)).$$

Analogamente possiamo determinare l'autospazio V_1 , sapendo che $V_1 = \text{Ker } f_1$ e che $f_1 = f - i$:

$$M^{\mathcal{A}}(f_1) = M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} -8 & -6 & 0 \\ 8 & 6 & 0 \\ 4 & 4 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -8 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}.$$

Perciò:

$$V_1 = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), -8a - 6b = 0, b - 2c = 0\} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (-\frac{3}{4}b, b, \frac{1}{2}b)\} = \\ = \mathcal{L}(-3v_1 + 4v_2 + 2v_3) = \mathcal{L}((1, 1, 0, -1)).$$

Concludiamo, allora, che una base di autovettori è $[(1, 0, 1, 0), (2, 0, 1, -1), (1, 1, 0, -1)]$.

2. Osserviamo che $(1, 1, 1, 1) \notin V$, in quanto la matrice:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

ha rango 4. Quindi, l'endomorfismo φ cercato è tale che $\varphi(v) = f(v)$ per ogni $v \in V$ e $\varphi(1, 1, 1, 1) = (h, h, h, h)$. Da quanto ottenuto nel punto precedente, possiamo dunque affermare che:

$$\begin{aligned} \varphi(1, 0, 1, 0) &= f(1, 0, 1, 0) = -1 \cdot (1, 0, 1, 0) = (-1, 0, -1, 0) \\ \varphi(2, 0, 1, -1) &= f(2, 0, 1, -1) = -1 \cdot (2, 0, 1, -1) = (-2, 0, -1, 1) \\ \varphi(1, 1, 0, -1) &= f(1, 1, 0, -1) = 1 \cdot (1, 1, 0, -1) = (1, 1, 0, -1) \\ \varphi(1, 1, 1, 1) &= (h, h, h, h). \end{aligned}$$

Per quanto detto, dato che $[(1, 0, 1, 0), (2, 0, 1, -1), (1, 1, 0, -1)]$ è una base di V , ne segue che $\mathcal{B} = [(1, 0, 1, 0), (2, 0, 1, -1), (1, 1, 0, -1), (1, 1, 1, 1)]$ è una base di \mathbb{R}^4 e le assegnazioni precedenti determinano, perciò, l'endomorfismo φ .

3. Da:

$$\begin{aligned} \varphi(1, 0, 1, 0) &= f(1, 0, 1, 0) = -1 \cdot (1, 0, 1, 0) = (-1, 0, -1, 0) \\ \varphi(2, 0, 1, -1) &= f(2, 0, 1, -1) = -1 \cdot (2, 0, 1, -1) = (-2, 0, -1, 1) \\ \varphi(1, 1, 0, -1) &= f(1, 1, 0, -1) = 1 \cdot (1, 1, 0, -1) = (1, 1, 0, -1) \\ \varphi(1, 1, 1, 1) &= (h, h, h, h) = h \cdot (1, 1, 1, 1). \end{aligned}$$

vediamo che:

$$M^{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h \end{pmatrix}.$$

Dunque, per $h \neq 0$ φ è un isomorfismo, per cui è iniettiva, suriettiva, $\text{Ker } \varphi = \{(0, 0, 0, 0)\}$ e $\text{Im } \varphi = \mathbb{R}^4$. Per $h = 0$ abbiamo:

$$M^{\mathcal{B}}(\varphi) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

per cui $\dim \text{Im } \varphi = \rho(M^{\mathcal{B}}(\varphi)) = 3$ e $\dim \text{Ker } \varphi = 4 - \dim \text{Im } \varphi = 1$. Inoltre, si vede subito che $\text{Im } \varphi = \mathcal{L}((1, 0, 1, 0), (2, 0, 1, -1), (1, 1, 0, -1)) = V$ e $\text{Ker } \varphi = \mathcal{L}((1, 1, 1, 1))$.

4. Dato che $[(2, 2, 3, 2)]_{\mathcal{B}} = (4, -2, 1, 1)$, per calcolare $\varphi^{-1}(2, 2, 3, 2)$ occorre risolvere il seguente sistema lineare:

$$M^{\mathcal{B}}(\varphi) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 & | & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & | & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 1 \\ 0 & 0 & 0 & h & | & 1 \end{pmatrix}.$$

È evidente che per $h = 0$, il sistema è impossibile, il che vuol dire che per $h \neq 0$ si ha $\varphi^{-1}(2, 2, 3, 2) = \emptyset$. Per $h \neq 0$ abbiamo:

$$\begin{cases} -a = 4 \\ -b = -2 \\ c = 1 \\ hd = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -4 \\ b = 2 \\ c = 1 \\ d = \frac{1}{h}. \end{cases}$$

Dunque, per $h \neq 0$:

$$\begin{aligned} \varphi^{-1}(2, 2, 3, 2) &= \{-4(1, 0, 1, 0) + 2(2, 0, 1, -1) + (1, 1, 0, -1) + \frac{1}{h}(1, 1, 1, 1)\} = \\ &= \{(1 + \frac{1}{h}, 1 + \frac{1}{h}, -2 + \frac{1}{h}, -3 + \frac{1}{h})\}. \end{aligned}$$

5. Dato che:

$$\begin{aligned} \varphi(1, 0, 1, 0) &= -1 \cdot (1, 0, 1, 0) = (-1, 0, -1, 0) \\ \varphi(2, 0, 1, -1) &= -1 \cdot (2, 0, 1, -1) = (-2, 0, -1, 1) \\ \varphi(1, 1, 0, -1) &= 1 \cdot (1, 1, 0, -1) = (1, 1, 0, -1) \\ \varphi(1, 1, 1, 1) &= (h, h, h, h) = h \cdot (1, 1, 1, 1), \end{aligned}$$

vediamo che $\mathcal{B} = [(1, 0, 1, 0), (2, 0, 1, -1), (1, 1, 0, -1), (1, 1, 1, 1)]$ è una base di autovettori per φ per ogni $h \in \mathbb{R}$, il che vuol dire che φ è semplice per ogni valore di $h \in \mathbb{R}$.

II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$.

1. Si considerino le rette r e s di equazioni, rispettivamente:

$$r: \begin{cases} y - z = 0 \\ \lambda x - y - 1 = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad s: \begin{cases} x + z - 1 = 0 \\ x + y - \lambda = 0, \end{cases}$$

con $\lambda \in \mathbb{R}$. Determinare i valori di $\lambda \in \mathbb{R}$ per i quali le rette sono complanari, determinando anche il piano che le contiene.

2. Determinare e studiare il fascio di coniche del piano $z = 0$ che sono tangenti nell'origine all'asse \vec{x} e nel punto $(1, 1, 0)$ alla retta di equazioni $z = x + y - 2 = 0$.

3. Data la conica

$$\Gamma: \begin{cases} x^2 - 4xy - y^2 + 4y = 0 \\ z = 0 \end{cases},$$

determinare e studiare le quadriche che contengono Γ e l'asse \vec{z} e che passano per il punto $(1, 0, 1, 0)$.

Soluzione

1. Da:

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ \lambda & -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \lambda^2 - 1 = 0$$

vediamo che le rette sono complanari per $\lambda = 1$ e $\lambda = -1$.

Sia $\lambda = 1$. I piani contenenti r hanno equazione:

$$h(y - z) + k(x - y - 1) = 0.$$

Prendiamo il punto $S = (2, -1, -1) \in s$, imponendo il passaggio per tale punto, otteniamo $k = 0$. Ciò vuol dire che per $\lambda = 1$ il piano che contiene le due rette ha equazione $y - z = 0$.

Sia $\lambda = -1$. In tal caso:

$$r: \begin{cases} y - z = 0 \\ -x - y - 1 = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad s: \begin{cases} x + z - 1 = 0 \\ x + y + 1 = 0, \end{cases}$$

da cui si evince immediatamente che per $\lambda = -1$ il piano che contiene le due rette ha equazione $x + y + 1 = 0$.

2. Il fascio di coniche ha equazione:

$$y(x + y - 2) + h(x - y)^2 = 0 \Rightarrow hx^2 + (1 - 2h)xy + (h + 1)y^2 - 2y = 0.$$

Le uniche coniche spezzate del fascio sono le due utilizzate per scriverne l'equazione. Ciò vuol dire che per $h \neq 0$ le coniche sono tutte irriducibili, mentre per $h = 0$ abbiamo una conica spezzata in due rette reali e distinte. Da:

$$|A| = \begin{vmatrix} h & \frac{1 - 2h}{2} \\ \frac{1 - 2h}{2} & h + 1 \end{vmatrix} = \frac{8h - 1}{4},$$

vediamo che per $h > \frac{1}{8}$ abbiamo delle ellissi, naturalmente tutte reali, tra le quali non vi sono circonferenze; per $h = \frac{1}{8}$ abbiamo una parabola; per $h < \frac{1}{8}$ abbiamo delle iperboli, tra le quali quella equilatera si ottiene per $h = -\frac{1}{2}$, in quanto $\text{Tr}(A) = 2h + 1$.

3. La generica quadrica contenente la conica Γ ha equazione:

$$x^2 - 4xy - y^2 + 4y + z(ax + by + cz + d) = 0.$$

Intersecandola con l'asse \vec{z} abbiamo:

$$\begin{cases} x^2 - 4xy - y^2 + 4y + z(ax + by + cz + d) = 0 \\ x = 0 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} cz^2 + dz = 0 \\ x = 0 \\ y = 0. \end{cases}$$

La quadrica contiene l'asse \vec{z} se $c = d = 0$. Imponendo, poi, il passaggio per il punto $P = (1, 0, 1, 0)$ abbiamo:

$$x^2 - 4xy - y^2 + 4yt + z(ax + by) = 0 \Rightarrow 1 + a = 0.$$

Dunque, le quadriche cercate hanno equazione:

$$x^2 - 4xy - y^2 + 4y + z(-x + by) = 0 \Rightarrow x^2 - 4xy - y^2 - xz + byz + 4y = 0.$$

Da:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -\frac{1}{2} & 0 \\ -2 & -1 & \frac{b}{2} & 2 \\ -\frac{1}{2} & \frac{b}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -\frac{1}{2} \\ -2 & -1 & \frac{b}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{b}{2} & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{b}{2} & 0 \end{pmatrix},$$

vediamo che $|B| = 1$ e $|A| = \frac{-b^2+4b+1}{4}$. Essendo le quadriche necessariamente reali, concludiamo che per $b = 2 \pm \sqrt{5}$ abbiamo dei paraboloidi iperbolici, mentre per $b \neq 2 \pm \sqrt{5}$ abbiamo degli iperboloidi iperbolici.