

Corso di Laurea in
Ingegneria Informatica (A-Co, J-Pr) - Ingegneria Elettronica (A-Co, J-Pr) -
Ingegneria Industriale (F-O) - Ingegneria Gestionale - Ingegneria Elettrica -
Ingegneria Meccanica - Ingegneria REA

Prova scritta di **Algebra lineare e Geometria**- 3 Maggio 2018

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

I

Nello spazio vettoriale \mathbb{R}^4 sono assegnati i vettori $v_1 = (-1, 1, 0, 1)$, $v_2 = (1, -1, 2, 0)$, $v_3 = (2, -1, 1, 0)$ e $v_4 = (2, -1, 3, 1)$.

1. Posto $V = \mathcal{L}(v_1, v_2, v_3, v_4)$, determinare la dimensione di V , una sua base e le sue equazioni cartesiane.
2. Dati $w_1 = (2, 0, 0, 1)$, $w_2 = (-1, 0, 1, 0)$ e $w_3 = (0, 1, -1, 1)$, dopo avere verificato che $\mathcal{F} = [w_1, w_2, w_3]$ è una base di V , si studi l'applicazione lineare $f: V \rightarrow \mathbb{R}^3$ associata alla matrice:

$$M^{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & h-1 & h+1 \\ 1 & h & 1 \\ 0 & h & -1 \end{pmatrix}, \quad h \in \mathbb{R}$$

rispetto alla base \mathcal{F} di V e alla base canonica \mathcal{E} di \mathbb{R}^3 .

3. Determinare al variare di $h \in \mathbb{R}$ $f^{-1}(1, 2, 1)$.
4. Diagonalizzare la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Soluzione

1. Riduciamo la matrice:

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque, a matrice ha rango 3, $\dim V = 3$ e una sua base è $[(-1, 1, 0, 1), (1, -1, 2, 0), (1, 0, -1, 0)]$.
Calcoliamo l'equazione cartesiana di V :

$$\begin{vmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ x & y & z & t \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow -x - 3y - z + 2t = 0.$$

Dunque, $V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + 3y + z - 2t = 0\}$.

2. Dal momento che la matrice:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è ridotta di rango 3 i vettori w_1, w_2, w_3 sono linearmente indipendenti. Inoltre, dall'equazione cartesiana di V vediamo subito che $w_1, w_2, w_3 \in V$ e, essendo $\dim V = 3$, ricaviamo immediatamente che \mathcal{F} è una sua base.

Da $|M^{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(f)| = h^2 - 1$, vediamo che per $h \neq \pm 1$ f è un isomorfismo, per cui $\text{Im } f = \mathbb{R}^3$ e $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0, 0)\}$.

Sia $h = 1$. In tal caso:

$$M^{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque, $\dim \text{Im } f = \rho(M^{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(f)) = 2$ e una sua base è $[(1, 1, 0), (0, 1, 1)]$. Inoltre, $\dim \text{Ker } f = 3 - 2 = 1$ e:

$$\begin{aligned} \text{Ker } f &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{F}} = (a, b, c), a + 2c = 0, b - c = 0\} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{F}} = (-2c, c, c)\} = \\ &= \mathcal{L}((-2, 1, 1)_{\mathcal{F}}) = \mathcal{L}(-2w_1 + w_2 + w_3) = \mathcal{L}((-5, 1, 0, -1)). \end{aligned}$$

Sia $h = -1$. In tal caso:

$$M^{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque, $\dim \text{Im } f = \rho(M^{\mathcal{F}, \mathcal{E}}(f)) = 2$ e una sua base è $[(1, 1, 0), (-2, -1, -1)]$. Inoltre, $\dim \text{Ker } f = 3 - 2 = 1$ e:

$$\begin{aligned} \text{Ker } f &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{F}} = (a, b, c), a - 2b = 0, b + c = 0\} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{F}} = (2b, b, -b)\} = \\ &= \mathcal{L}((2, 1, -1)_{\mathcal{F}}) = \mathcal{L}(2w_1 + w_2 - w_3) = \mathcal{L}((3, -1, 2, 1)). \end{aligned}$$

3. Occorre risolvere il sistema la cui matrice completa associata è:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & h-1 & h+1 & 1 \\ 1 & h & 1 & 2 \\ 0 & h & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{riducendo}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & h-1 & h+1 & 1 \\ 0 & 1 & -h & 1 \\ 0 & 0 & -1+h^2 & 1-h \end{array} \right)$$

Sia $h \neq \pm 1$. Risolviamo il sistema:

$$\begin{cases} a + (h-1)b + (h+1)c = 1 \\ b - hc = 1 \\ (h^2 - 1)c = 1 - h \end{cases} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{cases} c = -\frac{1}{h+1} \\ b = \frac{1}{h+1} \\ a = \frac{h+3}{h+1}. \end{cases}$$

Dunque:

$$f^{-1}(1, 2, 1) = \left\{ \frac{h+3}{h+1}w_1 + \frac{1}{h+1}w_2 - \frac{1}{h+1}w_3 \right\} = \left\{ \left(\frac{2h+5}{h+1}, -\frac{1}{h+1}, \frac{2}{h+1}, \frac{h+2}{h+1} \right) \right\}.$$

Sia $h = 1$. La matrice ridotta diventa:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

per cui il sistema ammette ∞^1 soluzioni:

$$\begin{cases} a + 2c = 1 \\ b - c = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = -2c + 1 \\ b = c + 1. \end{cases}$$

Dunque:

$$f^{-1}(1, 2, 1) = \{(-2c + 1)w_1 + (c + 1)w_2 + cw_3 \mid c \in \mathbb{R}\} = \{(-5c + 1, c, 1, -c + 1) \in \mathbb{R}^4\}.$$

Sia $h = -1$. In tal caso, la matrice ridotta diventa:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right).$$

Dunque, il sistema è impossibile e $f^{-1}(1, 2, 1) = \emptyset$.

4. Calcoliamo il polinomio caratteristico di A :

$$P_A(T) = \begin{vmatrix} -1 - T & 1 & 0 \\ 1 & -1 - T & 0 \\ -1 & -1 & 2 - T \end{vmatrix} = (2 - T)(T^2 + 2T).$$

Dunque, gli autovalori sono 0, 2 e -2 . Quindi, essendo tutti distinti di molteplicità algebrica 1 A è certamente diagonalizzabile. Calcoliamo l'autospazio V_0 :

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Dunque:

$$V_0 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid -x + y = 0, -2x + 2z = 0\} = \mathcal{L}((1, 1, 1)).$$

Calcoliamo l'autospazio V_2 :

$$A - 2I = \begin{pmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque:

$$V_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = 0, y = 0\} = \mathcal{L}((0, 0, 1)).$$

Calcoliamo l'autospazio V_{-2} :

$$A + 2I = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Dunque:

$$V_{-2} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x + y = 0, z = 0\} = \mathcal{L}((1, -1, 0)).$$

Dunque, posti:

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

si ha che $P^{-1}AP = D$.

II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$.

1. Verificare che le rette:

$$r: \begin{cases} z = 1 \\ y = 3x \end{cases} \quad \text{e} \quad s: \begin{cases} y = 0 \\ x = 2z \end{cases}$$

sono sghembe. Determinare le equazioni della retta t parallela all'asse \vec{y} e complanare con r e s .

2. Nel piano $z = 0$ si considerino i punti $A = (1, 1)$, $B = (2, -1)$, $C = (0, 1)$ e $D = (-1, -1)$. Scrivere l'equazione della parabola p passante per detti punti. Determinarne vertice, asse e un'equazione canonica di p .

3. Determinare e studiare le quadriche contenenti la conica:

$$\begin{cases} 4x^2 - y^2 - 2x + 2y = 0 \\ z = 0, \end{cases}$$

la retta $x = y = z$ e il punto $A = (0, 0, 1)$.

Soluzione

1. Dal seguente determinante:

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -2 & 0 \end{vmatrix} = -6 \neq 0$$

vediamo che le rette sono sghembe. Osserviamo, poi, che il generico punto della retta r è $R = (a, 3a, 1)$, mentre il generico punto della retta s è $S = (2b, 0, b)$. Quindi, la retta t cercata ha parametri direttori $(a - 2b, 3a, 1 - b)$, per qualche $a, b \in \mathbb{R}$. Essa è parallela all'asse \vec{y} se:

$$\begin{cases} a - 2b = 0 \\ 1 - b = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = 2 \\ b = 1. \end{cases}$$

Possiamo, perciò, dire che la retta t passa per i punti $(2, 6, 1)$ e $(2, 0, 1)$ e ha, dunque, equazioni:

$$t: \begin{cases} x = 2 \\ z = 1. \end{cases}$$

2. Il fascio passante per i 4 punti ha equazione:

$$h(y - 1)(y + 1) + (x - y)(x + y - 1) = 0 \Rightarrow x^2 + (h - 1)y^2 - x + y - h = 0.$$

La matrice associata A è:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & h - 1 \end{pmatrix}.$$

Chiaramente $|A| = 0$ solo per $h = 1$ e per tale valore otteniamo la conica di equazione $y = -x^2 + x + 1$, che è la parabola p cercata. È immediato vedere che il vertice della parabola è il punto $V = (\frac{1}{2}, \frac{5}{4})$ e che l'asse di simmetria è la retta $x = \frac{1}{2}$.

Cerchiamo una sua equazione canonica. Le matrici associate alla parabola $x^2 - x + y - 1 = 0$ sono:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -1 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix},$$

per cui $|B| = -\frac{1}{4}$ e $\text{Tr}(A) = 1$. La forma canonica di p è del tipo $\beta Y^2 = 2\gamma X$, dove $\beta = \text{Tr}(A) = 1$ e $|B| = -\beta\gamma^2$. Quindi, $\beta = 1$ e possiamo scegliere $\gamma = \frac{1}{2}$, per cui un'equazione canonica della parabola è $Y^2 = X$.

3. Le quadriche contenenti la conica data hanno equazione:

$$4x^2 - y^2 - 2x + 2y + z(ax + by + cz + d) = 0.$$

Intersechiamo queste quadriche con la retta data:

$$\begin{cases} 4x^2 - y^2 - 2x + 2y + z(ax + by + cz + d) = 0 \\ y = x \\ z = x \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} (a + b + c + 3)x^2 + dx = 0 \\ y = x \\ z = x. \end{cases}$$

La retta è contenuta nella quadrica se $a + b + c + 3 = 0$ e $d = 0$. Quando imponiamo il passaggio per il punto $(0, 0, 1)$ troviamo $c + d = 0$. Dunque, le quadriche cercate hanno equazione:

$$4x^2 - y^2 - 2x + 2y + z[ax + (-a - 3)y] = 0 \Rightarrow 4x^2 - y^2 + axz + (-a - 3)yz - 2x + 2y = 0.$$

Le matrici associate a queste quadriche sono:

$$B = \begin{pmatrix} 4 & 0 & \frac{a}{2} & -1 \\ 0 & -1 & \frac{-a-3}{2} & 1 \\ \frac{a}{2} & \frac{-a-3}{2} & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & \frac{a}{2} \\ 0 & -1 & \frac{-a-3}{2} \\ \frac{a}{2} & \frac{-a-3}{2} & 0 \end{pmatrix}.$$

Si vede che $|B| = \frac{9}{4}$ e $|A| = \frac{-3a^2 - 24a - 36}{4}$. Quindi, si conclude immediatamente che per $a = -2$ e $a = -6$ abbiamo dei paraboloidi iperbolici, mentre per $a \neq -2, -6$ abbiamo degli iperboloidi iperbolici (in quanto le quadriche ottenute sono certamente reali).