

**Corso di Laurea in**  
**Ingegneria Informatica (A-Co, J-Pr) - Ingegneria Elettronica (A-Co, J-Pr) -**  
**Ingegneria Industriale (F-O) - Ingegneria Gestionale - Ingegneria Elettrica -**  
**Ingegneria Meccanica - Ingegneria REA**

Prova scritta di **Algebra lineare e Geometria**- 10 Settembre 2018

---

*Durata della prova: tre ore.*

*È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.*

*Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.*

*È vietato consultare libri o appunti.*

---

**I**

Nello spazio vettoriale  $\mathbb{R}^3$  sono assegnati i vettori  $v_1 = (1, 1, 0)$ ,  $v_2 = (2, 1, 1)$ ,  $v_3 = (3, 2, 2)$ ,  $w_1 = (1, 1, 1)$  e  $w_2 = (1, 0, 1)$ . Data la base  $\mathcal{A} = [v_1, v_2, v_3]$ , sia  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'endomorfismo definito dalle relazioni:

$$\begin{aligned}f(v_1) &= hv_1 \\f(v_2) &= -w_2 + hv_1 \\f(v_3) &= w_1 - w_2 + hv_1\end{aligned}$$

al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .

1. Determinare  $M(f)$  e  $M^{\mathcal{A}}(f)$ .
2. Studiare  $f$ , calcolando  $\text{Ker } f$  e  $\text{Im } f$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , determinandone, in particolare, le equazioni cartesiane.
3. Studiare la semplicità di  $f$ , al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , determinando una base di autovettori indipendente dal parametro.
4. Nei casi in cui  $f$  è invertibile, determinare una matrice associata all'applicazione inversa  $f^{-1}$ .

*Soluzione*

1. Si vede facilmente che:

$$\begin{cases} f(1, 1, 0) = (h, h, 0) \\ f(2, 1, 1) = (h-1, h, -1) \\ f(3, 2, 2) = (h, h+1, 0) \end{cases} \Rightarrow M(f) = \begin{pmatrix} h-2 & 2 & 1-h \\ h-1 & 1 & 1-h \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Inoltre, vediamo anche che:

$$\begin{aligned}[f(1, 1, 0)]_{\mathcal{A}} &= [(h, h, 0)]_{\mathcal{A}} = (h, 0, 0) \\[f(2, 1, 1)]_{\mathcal{A}} &= [(h+1, h, -1)]_{\mathcal{A}} = (h+1, -1, 0) \\[f(3, 2, 2)]_{\mathcal{A}} &= [(h, h+1, 0)]_{\mathcal{A}} = (h+1, -2, 1),\end{aligned}$$

per cui:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} h & h+1 & h+1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

2. Vediamo subito che  $|M^{\mathcal{A}}(f)| = h$ , per cui per  $h \neq 0$   $f$  è un isomorfismo, cioè  $f$  è iniettiva e suriettiva. Dunque,  $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0)\}$  e  $\text{Im } f = \mathbb{R}^3$ .

Sia  $h = 0$ . In tal caso:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

da cui è evidente che  $\dim \text{Im } f = \rho(M^{\mathcal{A}}(f)) = 2$  e una sua base è  $[f(v_2), f(v_3)] = [(-1, 0, -1), (0, 1, 0)]$ . Dunque:

$$\text{Im } f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - z = 0\}.$$

Inoltre, è anche evidente che:

$$\text{Ker } f = \mathcal{L}(v_1) = \mathcal{L}((1, 1, 0)) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y = z = 0\}.$$

3. Dato che:

$$P(T) = \begin{vmatrix} h - T & h + 1 & h + 1 \\ 0 & -1 - T & -2 \\ 0 & 0 & 1 - T \end{vmatrix} = (h - T)(-1 - T)(1 - T),$$

gli autovalori sono  $h, 1, -1$ . Essi sono tutti distinti di molteplicità algebrica 1 per  $h \neq \pm 1$ , nel qual caso si ha  $\dim V_h = \dim V_1 = \dim V_{-1} = 1$ .

Sia  $T = h$ . Dato che  $f(1, 1, 0) = (h, h, 0)$  e che  $\dim V_h = 1$ , concludiamo immediatamente che  $V_h = \mathcal{L}((1, 1, 0))$ . Sia  $T = 1$ . In tal caso,  $V_1 = \text{Ker } f_1$ , con  $f_1 = f - i$  e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_1) = M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} h - 1 & h + 1 & h + 1 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

da cui segue che per  $h \neq \pm 1$ :

$$\begin{aligned} V_1 &= \{v \in \mathbb{R}^3 \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), (h - 1)a + (h + 1)b + (h + 1)c = 0, -2b - 2c = 0\} = \\ &= \{v \in \mathbb{R}^3 \mid [v]_{\mathcal{A}} = (0, b, -b)\} = \mathcal{L}(v_2 - v_3) = \mathcal{L}((-1, -1, -1)). \end{aligned}$$

Sia  $T = -1$ . In tal caso,  $V_{-1} = \text{Ker } f_{-1}$ , con  $f_{-1} = f + i$  e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_{-1}) = M^{\mathcal{A}}(f) + I = \begin{pmatrix} h + 1 & h + 1 & h + 1 \\ 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix},$$

da cui segue che per  $h \neq \pm 1$ :

$$\begin{aligned} V_{-1} &= \{v \in \mathbb{R}^3 \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), (h + 1)a + (h + 1)b + (h + 1)c = 0, -2c = 0\} = \\ &= \{v \in \mathbb{R}^3 \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, -a, 0)\} = \mathcal{L}(v_1 - v_2) = \mathcal{L}((-1, 0, -1)). \end{aligned}$$

Quindi, per  $h \neq \pm 1$  una base di autovettori è  $[(1, 1, 0), (-1, -1, -1), (-1, 0, -1)]$ . Dal momento che essa è indipendente dal parametro  $h$ , possiamo affermare che essa è una base di autovettori per ogni  $h \in \mathbb{R}$  e che  $f$  è, perciò, semplice per ogni  $h \in \mathbb{R}$ . Essa è, pertanto, la base di autovettori cercata.

4. Posta  $\mathcal{B} = [(1, 1, 0), (-1, -1, -1), (-1, 0, -1)]$ , per quanto visto in precedenza possiamo affermare che:

$$M^{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} h & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

$f$  è invertibile quando è un isomorfismo, cioè per  $h \neq 0$ . In tal caso abbiamo:

$$M^{\mathcal{B}}(f^{-1}) = (M^{\mathcal{B}}(f))^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{h} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

## II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$ .

1. Dati i punti  $A = (1, 1, 0)$  e  $B = (1, 0, 1)$  e il piano  $\alpha: x + y - z = 0$ , determinare le equazioni dei due piani passanti per  $A$  e  $B$  che formano con  $\alpha$  un angolo di  $\frac{\pi}{3}$ .
2. Nel piano  $z = 0$  studiare il fascio di coniche di equazione:

$$x^2 + 2hxy + y^2 - 2hx - 1 = 0,$$

determinandone, in particolare, punti base e coniche spezzate. Determinare il vertice della parabola del fascio tangente alla retta  $4x - 4y + 5 = z = 0$ .

3. Studiare al variare di  $h \in \mathbb{R}$  le quadriche di equazione:

$$x^2 + 2xy + 2y^2 + hz^2 - 2z + h = 0.$$

*Soluzione*

1. La retta  $AB$  ha equazioni:

$$AB: \begin{cases} x = 1 \\ y + z - 1 = 0, \end{cases}$$

per cui i piani che la contengono hanno equazione  $\lambda(x - 1) + \mu(y + z - 1) = 0$ . Tali piani formano un angolo di  $\frac{\pi}{3}$  con  $\alpha$  se i vettori di componenti  $(\lambda, \mu, \mu)$  e  $(1, 1, -1)$  individuano un tale angolo:

$$\pm \frac{\lambda}{\sqrt{\lambda^2 + 2\mu^2} \cdot \sqrt{3}} = \frac{1}{2} \Rightarrow \lambda^2 = 6\mu^2.$$

Dunque,  $\lambda = \pm\sqrt{6}\mu$  e abbiamo i piani di equazioni  $\sqrt{6}x + y + z - \sqrt{6} - 1 = 0$  e  $\sqrt{6}x - y - z - \sqrt{6} + 1 = 0$ .

2. Osserviamo subito che la conica nascosta ha equazione  $x(y - 1) = 0$ , per cui essa è spezzata. Inoltre, da:

$$|B| = \begin{vmatrix} 1 & h & -h \\ h & 1 & 0 \\ -h & 0 & -1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0,$$

concludiamo che essa è l'unica conica spezzata del fascio. Per determinare i punti base intersechiamo la conica spezzata con una qualsiasi conica del fascio:

$$\begin{cases} x(y - 1) = 0 \\ x^2 + y^2 - 1 = 0, \end{cases}$$

da cui otteniamo i punti  $(0, 1)$  contato 3 volte e  $(0, -1)$  contato 1 volta. Inoltre,  $|A| = 1 - h^2$ , per cui per  $-1 < h < 1$  abbiamo delle ellissi, tutte reali, tra le quali vi è una circonferenza per  $h = 0$ ; per  $h = \pm 1$  abbiamo delle parabole; per  $h < -1$  e  $h > 1$  abbiamo delle iperboli, nessuna delle quali è equilatera.

Intersecando le coniche del fascio con la retta data abbiamo:

$$\begin{cases} y = x + \frac{5}{4} \\ x^2 + 2hxy + y^2 - 2hx - 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = x + \frac{5}{4} \\ (2h + 2)x^2 + \frac{h + 5}{2}x + \frac{9}{16} = 0. \end{cases}$$

Imponiamo che:

$$\Delta = \frac{1}{4}(h^2 - 8h + 7) = 0.$$

Otteniamo i valori  $h = 1$  e  $h = 7$ . L'unico valore che corrisponde a una parabola è  $h = 1$ , per cui la parabola cercata ha equazione  $x^2 + 2xy + y^2 - 2x - 1 = 0$ . Osservando tale parabola vediamo subito che il suo punto improprio è  $(1, -1, 0)$  e che le rette ortogonali all'asse di simmetria sono paralleli a  $y = x$ . Dato che la retta data  $y = x + \frac{5}{4}$  è parallela a tale retta ed è tangente alla parabola, il punto di tangenza è precisamente il vertice. Dunque, il vertice cercato è dato da:

$$\begin{cases} y = x + \frac{5}{4} \\ 4x^2 + 3x + \frac{9}{16} = 0, \end{cases}$$

da cui otteniamo che il vertice è il punto  $(-\frac{3}{8}, \frac{7}{8})$ .

3. Le matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h & -1 \\ 0 & 0 & -1 & h \end{pmatrix} \text{ e } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & h \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $|B| = h^2 - 1$  e  $|A| = h$ . Ciò porta a concludere subito che per  $h = \pm 1$  abbiamo dei coni e per  $h = 0$  abbiamo un paraboloido ellittico. Sia  $h \neq \pm 1, 0$ . Dal momento che:

$$P_A(T) = (h - T)(T^2 - 3T + 1),$$

dalla regola dei segni di Cartesio vediamo che gli autovalori di  $A$  sono concordi per  $h > 0$  e sono discordi per  $h < 0$ , per cui per  $h > 0$  abbiamo degli ellissoidi e per  $h < 0$  degli iperboloidi. Questo ci porta a concludere che per  $h < -1$  abbiamo degli iperboloidi iperbolici, per  $-1 < h < 0$  abbiamo degli iperboloidi ellittici, per  $0 < h < 1$  abbiamo degli ellissoidi reali e per  $h > 1$  abbiamo degli ellissoidi immaginari.