

# CdL in Ingegneria Informatica (A-D e O-Z) - Ingegneria Elettronica (A-D e O-Z) -Ingegneria REA

Prova scritta di Algebra lineare e Geometria- 26 Febbraio 2016

---

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

---

## I

È dato l'endomorfismo  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ h & h+1 & 2 \\ 0 & 0 & h \end{pmatrix}$$

al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .

1. Studiare  $f$ , al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , determinando  $\text{Ker } f$  e  $\text{Im } f$  e le loro equazioni cartesiane.
2. Studiare la semplicità di  $f$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .
3. Calcolare  $f^{-1}(1, 1, 1)$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .
4. Nel caso  $h = 1$  determinare la matrice  $M(f^{-1})$ , essendo  $f^{-1}$  l'applicazione inversa di  $f$ .

### Soluzione

1. Si vede che  $|M(f)| = h(h+2)$ , per cui per  $h \neq 0, -2$   $f$  è un isomorfismo, cioè  $f$  è iniettiva e suriettiva e  $\text{Im } f = \mathbb{R}^3$  e  $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0)\}$ .

Sia  $h = 0$ . In tal caso:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Questa è una matrice ridotta di rango 2, per cui  $\dim \text{Im } f = 2$  e una sua base è  $[(2, 0, 0), (1, 1, 0)]$ . Cerchiamo la sua equazione cartesiana:

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ x & y & z \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow -2z = 0,$$

per cui  $\text{Im } f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = 0\}$ . Inoltre,  $\dim \text{Ker } f = 1$  e si ha:

$$\text{Ker } f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x + y + z = 0, y + 2z = 0\} = \mathcal{L}((1, -4, 2)).$$

Osserviamo che le equazioni precedenti sono equazioni cartesiane di  $\text{Ker } f$ .

Sia  $h = -2$ . In tal caso:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Dunque,  $\dim \operatorname{Im} f = \rho(M(f)) = 2$  e una sua base è  $[(1, -1, 0), (1, 2, -2)]$ . Cerchiamo la sua equazione cartesiana:

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 1 & -1 & 0 \\ x & y & z \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow -2x - 2y - 3z = 0,$$

per cui  $\operatorname{Im} f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x + 2y + 3z = 0\}$ . Inoltre,  $\dim \operatorname{Ker} f = 1$  e si ha:

$$\operatorname{Ker} f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 2x + y + z = 0, 3z = 0\} = \mathcal{L}((1, -2, 0)).$$

Osserviamo che le equazioni precedenti sono equazioni cartesiane di  $\operatorname{Ker} f$ .

2. Si vede che:

$$P(T) = \begin{vmatrix} 2 - T & 1 & 1 \\ h & h + 1 - T & 2 \\ 0 & 0 & h - T \end{vmatrix} = (h - T)[T^2 - (h + 3)T + h + 2],$$

per cui gli autovalori sono  $h, h + 2, 1$ . Essi sono tutti distinti tra loro (e, dunque, tutti di molteplicità algebrica 1) per  $h \neq 1, -1$ . Quindi, concludiamo subito che per  $h \neq 1, -1$   $f$  è semplice.

Sia  $h = 1$ . In tal caso gli autovalori sono  $1, 3$ , con  $m_1 = 2$  e  $m_3 = 1$ . Essendo  $1 \leq \dim V_3 \leq m_3 = 1$ , si ha  $\dim V_3 = m_3 = 1$ . Dunque,  $f$  sarà semplice se accadrà anche che  $\dim V_1 = m_1 = 2$ . Sappiamo che  $V_1 = \operatorname{Ker} f_1$ , dove  $f_1 = f - i$ , e:

$$M(f_1) = M(f) - I = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Quindi,  $\dim V_1 = 3 - \rho(M(f_1)) = 3 - 2 = 1 < 2 = m_1$ , per cui possiamo dire che per  $h = 1$   $f$  non è semplice.

Sia  $h = -1$ . In tal caso gli autovalori sono  $1, -1$ , con  $m_1 = 2$  e  $m_{-1} = 1$ . Essendo  $1 \leq \dim V_{-1} \leq m_{-1} = 1$ , si ha  $\dim V_{-1} = m_{-1} = 1$ . Dunque,  $f$  sarà semplice se accadrà anche che  $\dim V_1 = m_1 = 2$ . Sappiamo che  $V_1 = \operatorname{Ker} f_1$ , dove  $f_1 = f - i$ , e:

$$M(f_1) = M(f) - I = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Quindi,  $\dim V_1 = 3 - \rho(M(f_1)) = 3 - 2 = 1 < 2 = m_1$ , per cui possiamo dire che per  $h = -1$   $f$  non è semplice.

3. Dobbiamo risolvere il sistema:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 1 \\ h & h+1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & h & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{riducendo}} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 1 \\ -h-2 & 0 & 1-h & -h \\ 0 & 0 & h & 1 \end{array} \right).$$

Sia  $h \neq 0, -2$ . Il sistema da risolvere è:

$$\begin{cases} 2x + y + z = 1 \\ (-h - 2)x + (1 - h)z = -h \\ hz = 1 \end{cases} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{cases} x = \frac{h^2 - h + 1}{h^2 + 2h} \\ y = \frac{-h^2 + 3h - 4}{h^2 + 2h} \\ z = \frac{1}{h} \end{cases}$$

per cui per  $h \neq 0, -2$  abbiamo che:

$$f^{-1}(1, 1, 1) = \left\{ \left( \frac{h^2 - h + 1}{h^2 + 2h}, \frac{-h^2 + 3h - 4}{h^2 + 2h}, \frac{1}{h} \right) \right\}.$$

Sia  $h = 0$ . La matrice completa dopo la riduzione effettuata in precedenza diventa:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 1 \\ -2 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right),$$

da cui otteniamo che il sistema è impossibile e, dunque, che  $f^{-1}(1, 1, 1) = \emptyset$ .

Sia  $h = -2$ . La matrice completa dopo la riduzione effettuata in precedenza diventa:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{riducendo}} \left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{3} \end{array} \right),$$

da cui otteniamo che il sistema è impossibile e, dunque, che  $f^{-1}(1, 1, 1) = \emptyset$ .

4. Si vede che:

$$M(f^{-1}) = M(f)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} & 0 \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

## II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$ .

1. Dati i piani  $\pi_1: x + y - z - 1 = 0$  e  $\pi_2: 2x - y + 2z = 0$  e il punto  $P = (1, 1, -1)$ , determinare:

- il piano  $\pi$  passante per  $P = (1, 1, -1)$  e ortogonale a  $\pi_1$  e  $\pi_2$ ,
- la retta  $r$  passante per  $P$  e parallela a  $\pi_1$  e  $\pi_2$ ,
- la retta  $s$  passante per  $P$  e perpendicolare al piano  $\pi_1$ .

2. Determinare e studiare il fascio di coniche del piano  $z = 0$  passanti per i punti  $A = (-2, 0)$ ,  $B = (0, 0)$ ,  $C = (0, 1)$  e  $D = (1, 2)$ .

3. Studiare, al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , le quadriche di equazione:

$$x^2 + 2hy^2 + 2hyz - z^2 + 2y - 1 = 0.$$

*Soluzione*

1. Un vettore perpendicolare al piano  $\pi_1$  è quello di componenti  $(1, 1, -1)$  e uno perpendicolare al piano  $\pi_2$  è quello di componenti  $(2, -1, 2)$ . Dunque, se  $(a, b, c)$  sono le componenti di un vettore perpendicolare al piano  $\pi$ , deve essere:

$$\begin{cases} a + b - c = 0 \\ 2a - b + 2c = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} b = -4a \\ c = -3a. \end{cases}$$

Dunque,  $(1, -4, -3)$  sono le componenti di un vettore perpendicolare a  $\pi$  e si ha:

$$\pi: x - 1 - 4(y - 1) - 3(z + 1) = 0 \Rightarrow \pi: x - 4y - 3z = 0.$$

La retta  $r$  è perpendicolare a  $\pi$ , per cui  $(1, -4, -3)$  sono parametri direttori di  $r$  e si ha:

$$r: x - 1 = \frac{y - 1}{-4} = \frac{z + 1}{-3} \Rightarrow r: \begin{cases} 4x + y - 5 = 0 \\ 3x + z - 2 = 0. \end{cases}$$

La retta  $s$  ha  $(1, 1, -1)$  come parametri direttori, per cui:

$$s: x - 1 = y - 1 = -(z + 1) \Rightarrow \begin{cases} x - y = 0 \\ x + z = 0. \end{cases}$$

2. Le rette da considerare sono  $AB: y = 0$  e  $CD: x - y + 1 = 0$ ,  $AC: x - 2y + 2 = 0$  e  $BD: 2x - y = 0$ ,  $AD: 2x - 3y + 4 = 0$  e  $BC: x = 0$ . Dunque, le coniche spezzate del fascio sono quelle di equazioni  $y(x - y + 1) = 0$ ,  $(x - 2y + 2)(2x - y) = 0$  e  $x(2x - 3y + 4) = 0$ . Per scrivere l'equazione del fascio usiamo due di queste tre coniche:

$$hy(x - y + 1) + x(2x - 3y + 4) = 0 \Rightarrow 2x^2 + (h - 3)xy - hy^2 + 4x + hy = 0.$$

Le matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 2 & \frac{h-3}{2} & 2 \\ \frac{h-3}{2} & -h & \frac{h}{2} \\ 2 & \frac{h}{2} & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 2 & \frac{h-3}{2} \\ \frac{h-3}{2} & -h \end{pmatrix}.$$

Dal momento che  $|B| = \frac{h^2+2h}{2}$ , concludiamo troviamo le coniche spezzate per  $h = 0$ , caso in cui abbiamo  $x(2x - 3y + 4) = 0$ , e per  $h = -2$ , caso in cui abbiamo  $(x - 2y + 2)(2x - y) = 0$ . Notiamo che la conica spezzata  $y(x - y + 1) = 0$  è quella nascosta. Inoltre,  $|A| = \frac{-h^2-2h-9}{4}$ . Dal momento che  $|A| < 0$  per ogni  $h \in \mathbb{R}$ , concludiamo che per  $h \neq 0, -2$  le coniche sono tutte delle iperboli. Inoltre, essendo  $\text{Tr}(A) = 2 - h$ , per  $h = 2$  abbiamo un'iperbole equilatera.

3. Le matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2h & h & 1 \\ 0 & h & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2h & h \\ 0 & h & -1 \end{pmatrix}.$$

Si ha  $|B| = (h + 1)^2$  e  $|A| = -2h - h^2$ . Dunque, per  $h = 0$  si ha  $|B| = 1 > 0$  e  $|A| = 0$  e abbiamo un paraboloide iperbolico. Per  $h = -2$  si ha  $|B| = 1 > 0$  e  $|A| = 0$  e abbiamo un paraboloide iperbolico. Per  $h = -1$  si ha  $|B| = 0$  e  $|A| \neq 0$  e abbiamo un cono.

Sia, ora,  $h \neq 0, -1, -2$ . Si vede che:

$$P_A(T) = \begin{vmatrix} 1 - T & 0 & 0 \\ 0 & 2h - T & h \\ 0 & h & -1 - T \end{vmatrix} = -T^3 + 2hT^2 + (h^2 + 1)T - h^2 - 2h.$$

Dal momento che il coefficiente di  $T$  è positivo per ogni  $h \in \mathbb{R}$ , concludiamo che non ci sono mai ellissoidi tra queste quadriche, per cui, essendo inoltre  $|B| > 0$  per ogni  $h \neq 0, -1, -2$ , concludiamo che per  $h \neq 0, -1, -2$  abbiamo degli iperboloidi iperbolici.