

# CdL in Ingegneria Industriale (A-E e F-O)

Prova scritta di Algebra lineare e Geometria- 23 Giugno 2016

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

Compito A

## I

Siano  $v_1 = (2, 0, 2, 0)$ ,  $v_2 = (0, 1, 0, 1)$  e  $v_3 = (0, 0, 2, 0) \in \mathbb{R}^4$  e sia  $V = \mathcal{L}(v_1, v_2, v_3)$ . È assegnata l'applicazione lineare  $f: V \rightarrow V$  definita dalle seguenti relazioni:

$$f(v_1) = (2 - 2h, -4h, 2 - 2h, -4h)$$

$$f(v_2) = (h, 2h + 1, h, 2h + 1)$$

$$f(v_3) = (-2h, -2h, 2, -2h)$$

al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .

1. Studiare  $f$ , al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , determinando in ciascun caso  $\text{Ker } f$  e  $\text{Im } f$ .
2. Nel caso  $h = 1$  calcolare  $f^{-1}(1, 1, 1, 1)$ .
3. Determinare il valore di  $h$  per cui  $f$  ammette gli autovalori 1 e 2.
4. Per il valore di  $h$  di cui al punto 3 verificare che  $f$  è semplice e determinare una base di autovettori di  $V$  per  $f$ .

## Soluzione

1. Si vede che  $\mathcal{A} = [v_1, v_2, v_3]$  è una base di  $V$  e che  $V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid y - t = 0\}$ . Quindi, preso  $(x, y, z, y) \in V$ , abbiamo:

$$(x, y, z, y) = av_1 + bv_2 + cv_3 = a(2, 0, 2, 0) + b(0, 1, 0, 1) + c(0, 0, 2, 0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2a = x \\ b = y \\ 2a + 2c = z \\ b = t \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = \frac{x}{2} \\ b = y \\ c = \frac{-x + z}{2} \end{cases}.$$

Dunque,  $[(x, y, z, y)]_{\mathcal{A}} = (\frac{x}{2}, y, \frac{-x+z}{2})$ . Ciò implica che:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} 1-h & \frac{h}{2} & -h \\ -4h & 2h+1 & -2h \\ 0 & 0 & h+1 \end{pmatrix}.$$

Inoltre,  $|M^{\mathcal{A}}(f)| = (h+1)^2$ , per cui per  $h \neq -1$   $f$  è un isomorfismo, cioè  $f$  è iniettiva, il che implica  $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0, 0)\}$ , ed è suriettiva, il che implica che  $\text{Im } f = V$ .

Sia  $h = -1$ . In tal caso:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & -\frac{1}{2} & 1 \\ 4 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 2 & -\frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

per cui  $\dim \operatorname{Im} f = \rho(M^{\mathcal{A}}(f)) = 1$  e  $\operatorname{Im} f = \mathcal{L}((f(v_1))) = \mathcal{L}((4, 4, 4)) = \mathcal{L}(1, 1, 1)$ . Inoltre,  $\dim \operatorname{Ker} f = 3 - \dim \operatorname{Im} f = 2$  e si ha:

$$\begin{aligned} \operatorname{Ker} f &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), 2a - \frac{1}{2}b + c = 0\} = \\ &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, 4a + 2c, c)\} = \mathcal{L}(v_1 + 4v_2, 2v_2 + v_3) = \\ &= \mathcal{L}((2, 4, 2, 4), (0, 2, 2, 2)) = \mathcal{L}((1, 2, 1, 2), (0, 1, 1, 1)). \end{aligned}$$

2. Sia  $h = 1$ . Allora, dal momento che  $[(1, 1, 1, 1)]_{\mathcal{A}} = (\frac{1}{2}, 1, 0)$ , per calcolare  $f^{-1}(1, 1, 1, 1)$  occorre risolvere il sistema la cui matrice completa è:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & \frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ -4 & 3 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} -4 & 3 & -2 & 1 \\ 0 & \frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right).$$

Dunque:

$$\begin{cases} -4a + 3b - 2c = 1 \\ \frac{1}{2}b - c = \frac{1}{2} \\ 2c = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = \frac{1}{2} \\ b = 1 \\ c = 0. \end{cases}$$

Perciò:

$$f^{-1}(1, 1, 1, 1) = \{\frac{1}{2}v_1 + v_2\} = \{(1, 1, 1, 1)\}.$$

3. Sappiamo che:

$$P(T) = \begin{vmatrix} 1 - h - T & \frac{h}{2} & -h \\ -4h & 2h + 1 - T & -2h \\ 0 & 0 & h + 1 - T \end{vmatrix}.$$

$T = 1$  è autovalore se e solo se  $P(1) = 0$ , cioè se e solo se:

$$\begin{vmatrix} -h & \frac{h}{2} & -h \\ -4h & 2h & -2h \\ 0 & 0 & h \end{vmatrix} = 0.$$

Osserviamo che ciò avviene per ogni  $h$ . Dunque,  $T = 1$  è autovalore per ogni valore di  $h \in \mathbb{R}$ .

$T = 2$  è autovalore se e solo se  $P(2) = 0$ , cioè se e solo se:

$$\begin{vmatrix} -h - 1 & \frac{h}{2} & -h \\ -4h & 2h - 1 & -2h \\ 0 & 0 & h - 1 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow -(h - 1)^2 = 0 \Leftrightarrow h = 1.$$

Dunque, possiamo dire che 1 e 2 sono entrambi autovalori per  $f$  nel caso  $h = 1$ .

4. Sia  $h = 1$ . Allora:

$$P(T) = \begin{vmatrix} -T & \frac{1}{2} & -1 \\ -4 & 3 - T & -2 \\ 0 & 0 & 2 - T \end{vmatrix} = (2 - T)(T^2 - 3T + 2).$$

Dunque, gli autovalori sono  $T = 1$  e  $T = 2$  con  $m_1 = 1$  e  $m_2 = 2$ . Sappiamo che  $1 \leq \dim V_1 \leq m_1 = 1$ , per cui  $\dim V_1 = m_1 = 1$ , mentre  $1 \leq \dim V_2 \leq m_2 = 2$ . Ciò implica che  $f$  è semplice se  $\dim V_2 = m_2 = 2$ .

Sia  $T = 2$ . In tal caso,  $V_2 = \operatorname{Ker} f_2$ , dove  $f_2 = f - 2i$  e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_2) = M^{\mathcal{A}}(f) - 2I = \begin{pmatrix} -2 & \frac{1}{2} & -1 \\ -4 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -2 & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $\rho(M^{\mathcal{A}}(f_2)) = 1$  e  $\dim V_2 = 3 - 1 = 2 = m_2$ , per cui  $f$  è semplice. Inoltre:

$$\begin{aligned} V_2 &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), -2a + \frac{1}{2}b - c = 0\} = \\ &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, 4a + 2c, c)\} = \mathcal{L}(v_1 + 4v_2, 2v_2 + v_3) = \\ &= \mathcal{L}((2, 4, 2, 4), (0, 2, 2, 2)) = \mathcal{L}((1, 2, 1, 2), (0, 1, 1, 1)). \end{aligned}$$

Sia  $T = 1$ . In tal caso,  $V_1 = \text{Ker } f_1$ , dove  $f_1 = f - i$  e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_1) = M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{2} & -1 \\ -4 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -1 & \frac{1}{2} & -1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque:

$$\begin{aligned} V_1 &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), -a + \frac{1}{2}b - c = 0, 2c = 0\} = \\ &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, 2a, 0)\} = \mathcal{L}(v_1 + 2v_2) = \\ &= \mathcal{L}((2, 2, 2, 2)) = \mathcal{L}((1, 1, 1, 1)). \end{aligned}$$

Quindi, una base di autovettori per  $f$  è  $[(1, 2, 1, 2), (0, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1)]$ .

## II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$ .

1. Date le rette:

$$r: \begin{cases} x = 0 \\ y + 2z + 1 = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad s: \begin{cases} z = 0 \\ x - y = 0, \end{cases}$$

determinare le equazioni della retta  $t$  che le interseca entrambe ed è perpendicolare al piano  $\pi: x - y = 0$ .

- Sul piano  $z = 0$ , determinare e studiare il fascio di coniche che passano per  $A = (1, 0)$ ,  $B = (3, 2)$  e  $C = (2, 2)$  e sono tangenti in  $C$  alla retta  $x - y = 0$ . Determinare vertice e asse della parabola del fascio.
- Classificare la quadrica di equazione  $(2x + z)^2 - y^2 - (z + 2)^2 = 0$ .
- Determinare l'equazione del cilindro avente vertice  $V = (1, -1, 1, 0)$  e contenente la conica:

$$\Gamma: \begin{cases} 4yz - 1 = 0 \\ x - y = 0. \end{cases}$$

*Soluzione*

- Siano  $\pi_1$  il piano contenente  $r$  e perpendicolare al piano  $\pi$  e  $\pi_2$  il piano contenente  $s$  e perpendicolare al piano  $\pi$ . I piani contenenti  $r$  hanno equazione:

$$\lambda x + \mu(y + 2z + 1) = 0 \Rightarrow \lambda x + \mu y + 2\mu z + 1 = 0.$$

Il piano è perpendicolare a  $\pi_1$  se  $\lambda - \mu = 0$ , cioè  $\lambda = \mu$ . Dunque:

$$\pi_1: x + y + 2z + 1 = 0.$$

I piani contenenti  $s$  hanno equazione:

$$\lambda z + \mu(x - y) = 0 \Rightarrow \mu x - \mu y + \lambda z = 0.$$

Il piano è perpendicolare a  $\pi_2$  se  $2\mu = 0$ , cioè  $\mu = 0$ . Dunque:

$$\pi_2: z = 0.$$

Dunque, la retta cercata è:

$$t = \pi_1 \cap \pi_2: \begin{cases} x + y + 2z + 1 = 0 \\ z = 0. \end{cases}$$

2. Dal momento che  $AB: x - y - 1 = 0$ ,  $AC: 2x - y - 2 = 0$  e  $BC: y - 2 = 0$ , il fascio di coniche ha equazione:

$$(x - y)(x - y - 1) + h(2x - y - 2)(y - 2) = 0 \Rightarrow x^2 + (2h - 2)xy + (1 - h)y^2 - (1 + 4h)x + y + 4h = 0.$$

Dal momento che le uniche coniche spezzate sono le due utilizzate per costruire l'equazione del fascio, possiamo dire che  $|B| = 0$  se e solo se  $h = 0$ . Inoltre:

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & h - 1 \\ h - 1 & 1 - h \end{vmatrix} = -h(h - 1).$$

Dunque, per  $0 < h < 1$  abbiamo delle ellissi, nessuna delle quali è una circonferenza; per  $h = 1$  abbiamo una parabola, mentre per  $h = 0$  abbiamo una conica spezzata; per  $h < 0$  e  $h > 1$  abbiamo delle iperboli e, in particolare, per  $h = 2$  abbiamo un'iperbole equilatera.

Per  $h = 1$  la parabola ha equazione  $y = -x^2 + 5x - 4$ , per cui possiamo subito dire che  $V = (\frac{5}{2}, -\frac{9}{4})$  e che l'asse di simmetria è la retta  $x = \frac{5}{2}$ .

3. Le matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $|B| = 0$  e  $|A| = 4 \neq 0$ , il che implica che la quadrica è un cono.

4. Il generico punto della conica  $\Gamma$  è  $P = (\alpha, \alpha, \beta)$ , dove  $4\alpha\beta - 1 = 0$ . Quindi, la retta  $PV$  ha equazioni:

$$PV: x - \alpha = -y + \alpha = z - \beta \Rightarrow \begin{cases} x + y - 2\alpha = 0 \\ x - z - \alpha + \beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = \frac{x + y}{2} \\ \beta = \frac{-x + y + 2z}{2}. \end{cases}$$

Sostituendo in  $4\alpha\beta - 1 = 0$  otteniamo l'equazione della quadrica:

$$4 \cdot \frac{x + y}{2} \cdot \frac{-x + y + 2z}{2} - 1 = 0 \Rightarrow -x^2 + 2xz + y^2 + 2yz - 1 = 0.$$