

# CdL in Ingegneria Informatica (P-Z) - Ingegneria Elettronica (P-Z)

Prova in itinere di **Geometria**, corso di **Algebra lineare e Geometria** - 14 Giugno 2013

Durata della prova: due ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

Compito A

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$ .

1) Sono dati la retta:

$$r: \begin{cases} x - y + z - 1 = 0 \\ 2x + y - z - 2 = 0, \end{cases}$$

il piano  $\pi: 3x - y + 2z + 1 = 0$  e il punto  $P = (1, 0, -1)$ . Determinare:

- la retta  $s$  passante per  $P$  e perpendicolare al piano  $\pi$ ,
- la retta  $t$  passante per  $P$  e parallela a  $r$ ,
- la retta  $u$  passante per  $P$ , perpendicolare a  $r$  e parallela a  $\pi$ ,
- la distanza di  $u$  da  $\pi$ ,
- l'angolo che forma la retta  $r$  con l'asse  $\vec{y}$ .

2) Studiare il fascio di coniche del piano  $z = 0$  di equazione:

$$hx^2 - 2xy + y^2 - 2hx + 2y + 1 = 0,$$

determinando, in particolare, punti base e coniche spezzate. Determinare una forma canonica della conica ottenuta per  $h = -3$ .

3) Studiare, al variare del parametro reale  $h$  le quadriche di equazione:

$$x^2 - 2hxy + 2hxz + (h - 1)y^2 - 1 = 0.$$

*Soluzione*

1) Un vettore perpendicolare al piano  $\pi$  è quello di componenti  $(3, -1, 2)$ . Dunque, esso è anche un vettore parallelo alla retta  $s$ , che avrà equazioni:

$$\frac{x-1}{3} = \frac{y}{-1} = \frac{z+1}{2} \Rightarrow \begin{cases} x+3y-1=0 \\ 2y+z+1=0. \end{cases}$$

La retta  $t$  è una retta del tipo:

$$\begin{cases} x - y + z + h = 0 \\ 2x + y - z + k = 0. \end{cases}$$

Imponendo il passaggio per  $P$  troviamo  $h = 0$  e  $k = -3$ , per cui:

$$t: \begin{cases} x - y + z = 0 \\ 2x + y - z - 3 = 0. \end{cases}$$

Le condizioni di parallelismo tra retta e piano e ortogonalità tra due rette portano al sistema:

$$\begin{cases} 3l - m + 2n = 0 \\ m + n = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} n = -m \\ l = m, \end{cases}$$

per cui  $(1, 1, -1)$  sono parametri direttori della retta  $u$  che ha equazioni:

$$x - 1 = y = -(z + 1) \Rightarrow \begin{cases} x - y - 1 = 0 \\ y + z + 1 = 0. \end{cases}$$

Dato che  $u$  è parallela al piano  $\pi$ :

$$d(u, \pi) = d(P, \pi) = \frac{|3 - 2 + 1|}{\sqrt{9 + 1 + 4}} = \frac{2}{\sqrt{14}}.$$

Infine, dal momento che parametri direttori di  $\vec{y}$  sono  $(0, 1, 0)$ , abbiamo:

$$\cos \widehat{r\vec{y}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow \widehat{r\vec{y}} = \frac{\pi}{4}.$$

2) La matrice associata al fascio di coniche è:

$$B = \begin{pmatrix} h & -1 & -h \\ -1 & 1 & 1 \\ -h & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

e  $|B| = -(h - 1)^2$ . Quindi, una prima conica spezzata si ha per  $h = 1$  e ha equazione:

$$x^2 - 2xy + y^2 - 2x + 2y + 1 = 0 \Rightarrow (x - y - 1)^2 = 0.$$

L'altra conica spezzata si trova per  $h = \infty$  e ha equazione  $x(x - 2) = 0$ . Quindi, i punti base del fascio sono dati dal sistema:

$$\begin{cases} x(x - 2) = 0 \\ (x - y - 1)^2 = 0, \end{cases}$$

da cui ricaviamo i punti  $(0, -1)$  e  $(2, 1)$ , entrambi contati due volte. Inoltre:

$$|A| = \begin{vmatrix} h & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = h - 1,$$

per cui per  $h > 1$  abbiamo delle ellissi reali (non ci sono circonferenze nel fascio), per  $h = 1$  non abbiamo una parabola ma una conica spezzata e per  $h < 1$  abbiamo delle iperboli, tra le quali troviamo per  $h = -1$  un'iperbole equilatera.

Per  $h = -3$  la conica che troviamo ha equazione:

$$-3x^2 - 2xy + y^2 + 6x + 2y + 1 = 0$$

e  $|B| = -16$  e  $|A| = -4$ . Quindi, una forma canonica della conica (che è un'iperbole) è del tipo  $\alpha X^2 + \beta Y^2 = \gamma$ , con  $\gamma = -\frac{|B|}{|A|} = -4$ . Inoltre:

$$P_A(T) = \begin{vmatrix} -3 - T & -1 \\ -1 & 1 - T \end{vmatrix} = T^2 + 2T - 4,$$

per cui possiamo prendere  $\alpha = -1 + \sqrt{5}$  e  $\beta = -1 - \sqrt{5}$ . Dunque una forma canonica è:

$$(-1 + \sqrt{5})X^2 - (1 + \sqrt{5})Y^2 = -4.$$

3) Le matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -h & h & 0 \\ -h & h-1 & 0 & 0 \\ h & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & -h & h \\ -h & h-1 & 0 \\ h & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

per cui  $|B| = h^2(h - 1)$  e  $|A| = -h^2(h - 1)$ . Per  $h = 0$  e  $h = 1$  abbiamo  $|B| = |A| = 0$ . In entrambi i casi abbiamo che  $\rho(B) = 3$ , per cui per questi valori abbiamo due cilindri. Inoltre:

$$P_A(T) = \begin{vmatrix} 1 - T & -h & h \\ -h & h - 1 - T & 0 \\ h & 0 & -T \end{vmatrix} = -T^3 + hT^2 + (2h^2 - h + 1)T - h^2(h - 1).$$

Dal momento che i due sistemi:

$$\begin{cases} h > 0 \\ 2h^2 - h + 1 < 0 \\ -h^2(h - 1) > 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} h < 0 \\ 2h^2 - h + 1 < 0 \\ -h^2(h - 1) < 0 \end{cases}$$

sono privi di soluzioni, per  $h \neq 0, 1$  abbiamo degli iperboloidi, che sono iperbolici per  $h > 1$  ed ellittici per  $h < 1, h \neq 0$ .