

# CdL in Ingegneria Informatica - Ingegneria Elettronica (P-Z) Ingegneria delle Telecomunicazioni

Prova scritta di Algebra lineare e Geometria- 5 Settembre 2013

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

## I

Sono assegnati lo spazio vettoriale  $V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid 3x - 2y + z - t = 0\}$  e la base  $\mathcal{A} = [v_1, v_2, v_3]$  di  $V$ , con  $v_1 = (1, 1, 0, 1)$ ,  $v_2 = (0, 1, 1, -1)$  e  $v_3 = (1, 0, -3, 0)$ . Consideriamo l'endomorfismo  $f: V \rightarrow V$  definito da:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} h & 1 & 0 \\ 1-h & 2 & 2-2h \\ 0 & -1 & h \end{pmatrix},$$

al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .

- 1) Studiare  $f$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ , determinando  $\text{Ker } f$  e  $\text{Im } f$ .
- 2) Studiare la semplicità di  $f$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .
- 3) Nel caso  $h = 0$  determinare l'applicazione  $\varphi: \mathbb{R}^4 \rightarrow V$  tale che  $\varphi|_V = f$  e  $\varphi(1, 0, 0, 0) = (1, 1, 0, 1)$ .
- 4) Nel caso  $h = 1$  mostrare che  $f$  è invertibile e determinare l'applicazione inversa  $f^{-1}$ .

## Soluzione

- 1)  $|M^{\mathcal{A}}(f)| = h(h+1)$ , per cui per  $h \neq 0, -1$   $f$  è un isomorfismo, cioè  $f$  è iniettiva e suriettiva e  $\text{Im } f = V$  e  $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0, 0)\}$ .

Sia  $h = 0$ . In tal caso:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Quindi,  $\dim \text{Im } f = \rho(M^{\mathcal{A}}(f)) = 2$  e  $[(0, 1, 0)_{\mathcal{A}}, (1, 2, -1)_{\mathcal{A}}]$ , cioè  $[(0, 1, 1, -1), (0, 3, 5, -1)]$ , è una base di  $\text{Im } f$ . Inoltre,  $\dim \text{Ker } f = 1$  e:

$$\text{Ker } f = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), b = 0, a + 2c = 0\} = \mathcal{L}((1, 2, 3, 2)).$$

Sia  $h = -1$ . In tal caso:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 4 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Quindi,  $\dim \text{Im } f = \rho(M^{\mathcal{A}}(f)) = 2$  e  $[(-1, 2, 0)_{\mathcal{A}}, (1, 2, -1)_{\mathcal{A}}]$ , cioè  $[(-1, 1, 2, -3), (0, 3, 5, -1)]$ , è una base di  $\text{Im } f$ . Inoltre,  $\dim \text{Ker } f = 1$  e:

$$\text{Ker } f = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), -a + b = 0, 4b + 4c = 0\} = \mathcal{L}((0, 2, 4, 0)) = \mathcal{L}((0, 1, 2, 0)).$$

2) Dato che:

$$P(T) = \begin{vmatrix} h-T & 1 & 0 \\ 1-h & 2-T & 2-2h \\ 0 & -1 & h-T \end{vmatrix} = (h-T)(T-1)(T-h-1),$$

vediamo che gli autovalori sono  $h, h+1, 1$ , per cui per  $h \neq 0, 1$   $f$  è certamente semplice.

Sia  $h = 0$ . In tal caso gli autovalori sono 0 con  $m_0 = 1$  e 1 con  $m_1 = 2$ .  $f$  è semplice se  $\dim V_1 = m_1 = 2$ :

$$M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Tuttavia  $\rho = 2$ , per cui  $\dim V_1 = 1 < 2 = m_1$ . Dunque, per  $h = 0$   $f$  non è semplice.

Sia  $h = 1$ . In tal caso gli autovalori sono 2 con  $m_2 = 1$  e 1 con  $m_1 = 2$ .  $f$  è semplice se  $\dim V_1 = m_1 = 2$ :

$$M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $\rho = 1$ , per cui  $\dim V_1 = 2 = m_1$ . Dunque, per  $h = 1$   $f$  è semplice.

3) Dal momento che  $(1, 0, 0, 0) \notin V$ ,  $[v_1, v_2, v_3, (1, 0, 0, 0)]$  è una base di  $\mathbb{R}^4$  e l'applicazione lineare  $\varphi$  è definita da:

$$\begin{aligned} \varphi(v_1) &= f(v_1) = v_2 = (0, 1, 1, -1) \\ \varphi(v_2) &= f(v_2) = v_1 + 2v_2 - v_3 = (0, 3, 5, -1) \\ \varphi(v_3) &= f(v_3) = 2v_2 = (0, 2, 2, -2) \\ \varphi(1, 0, 0, 0) &= (1, 1, 0, 1). \end{aligned}$$

4) Dato che  $|M^{\mathcal{A}}(f)| = 2 \neq 0$ ,  $f$  è invertibile. Inoltre:

$$M^{\mathcal{A}}(f^{-1}) = (M^{\mathcal{A}}(f))^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}.$$

## II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$ .

- 1) Dati i punti  $A = (1, 0, -1)$ ,  $B = (0, 1, 1)$ ,  $C = (-1, 1, 1)$ , determinare il piano  $\pi$  che li contiene. Data la retta  $r: x - y + 1 = y - z = 0$ , determinare la retta simmetrica di  $r$  rispetto a  $\pi$ .
- 2) Determinare e studiare il fascio di coniche del piano  $z = 0$  tangenti a  $s: x + y - 1 = 0$  nel punto  $P_1 = (1, 0)$  e a  $t: 2x - y - 1 = 0$  nel punto  $P_2 = (1, 1)$ . Determinare gli asintoti dell'iperbole equilatera del fascio.
- 3) Studiare, al variare del parametro reale  $h$ , le quadriche di equazione:

$$x^2 + hz^2 - 2hyz + 2x - 4hz + 2 - h = 0.$$

*Soluzione*

- 1) La retta  $BC$  ha equazioni  $y - 1 = z - 1 = 0$ . Quindi, il piano  $\pi$  è il piano contenente la retta  $BC$  e il punto  $A$ , per cui ha equazione  $2y - z - 1 = 0$ .  $r$  e  $\pi$  sono incidenti. Infatti,  $r \cap \pi = \{B\}$ . Scegliamo  $P = (-1, 0, 0) \in r$ . La retta  $p$  passante per  $P$  e ortogonale a  $\pi$  ha equazioni  $x + 1 = y + 2z = 0$  e  $p \cap \pi = \{(-1, \frac{2}{5}, -\frac{1}{5})\}$ . Il simmetrico  $P'$  di  $P$  rispetto a  $\pi$  è il simmetrico di  $P$  rispetto al punto  $(-1, \frac{2}{5}, -\frac{1}{5})$ , per cui  $P' = (-1, \frac{4}{5}, -\frac{2}{5})$ . La retta cercata è la retta  $BP'$ :  $x - 5y + 5 = 7x - 5y + 5 = 0$ .
- 2) Il fascio di coniche ha equazione:

$$(x + y - 1)(2x - y - 1) + h(x - 1)^2 = 0 \Rightarrow (h + 2)x^2 + xy - y^2 - (2h + 3)x + h + 1 = 0.$$

Le coniche spezzate del fascio sono solo le due utilizzate per ottenere la sua equazione, per cui  $|B| = 0$  solo per  $h = 0$ . Inoltre:

$$|A| = \begin{vmatrix} h + 2 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -1 \end{vmatrix} = -h - \frac{9}{4},$$

per cui, per  $h > -\frac{9}{4}$ , con  $h \neq 0$ , abbiamo delle iperboli. In particolare, per  $h = -1$  abbiamo un'iperbole equilatera. Per  $h = -\frac{9}{4}$  abbiamo una parabola. Per  $h < -\frac{9}{4}$  abbiamo delle ellissi. Non ci sono circonferenze nel fascio.

L'iperbole equilatera si ottiene per  $h = -1$  e ha equazione  $x^2 + xy - y^2 - x = 0$ . Il centro di simmetria è il punto  $C = (\frac{2}{5}, \frac{1}{5})$  e i punti impropri sono  $P'_\infty = (-1 + \sqrt{5}, 2, 0)$  e  $P''_\infty = (-1 - \sqrt{5}, 2, 0)$ . I due asintoti sono le rette  $CP'_\infty$  e  $CP''_\infty$  di equazioni rispettivamente:

$$10x - 5(\sqrt{5} - 1)y + \sqrt{5} - 5 = 0 \quad \text{e} \quad 10x + 5(\sqrt{5} + 1)y - \sqrt{5} - 5 = 0.$$

- 3) Dal momento che  $|B| = h^2(h - 1)$ ,  $|A| = -h^2$  e  $P_A(T) = -T^3 + (h + 1)T^2 + (h^2 - h)T - h^2$ , deduciamo che per  $h = 0$  abbiamo un cilindro o una quadrica spezzata. Essendo per  $h = 0$   $\rho(B) = 2$ , concludiamo che abbiamo una quadrica spezzata in due piani distinti. Per  $h = 1$  abbiamo un cono, per  $h > 1$  degli iperboloidi iperbolici e per  $h < 1$ , con  $h \neq 0$ , degli iperboloidi ellittici.