

CdL in Ingegneria Informatica - Ingegneria Elettronica (P-Z) Ingegneria delle Telecomunicazioni

Prova scritta di Algebra lineare e Geometria- 29 Gennaio 2013

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

IA

È assegnata l'applicazione lineare $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ la cui matrice associata rispetto alla base canonica è:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & h-1 & 1 & 0 \\ h & 0 & -h & h \end{pmatrix},$$

al variare di $h \in \mathbb{R}$.

- 1) Studiare f al variare di $h \in \mathbb{R}$, determinando $\text{Ker } f$ e $\text{Im } f$.
- 2) Calcolare, al variare di $h \in \mathbb{R}$, $f^{-1}(2, 0, 1, 1)$.
- 3) Posto $V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = z\}$, dire per quale valore di h la restrizione di f a V induce un endomorfismo φ su V .
- 4) Dire se φ è semplice, determinando, in caso affermativo, una base di autovettori.

Soluzione

- 1) Dal momento che $|M(f)| = h(h-1)$, concludiamo subito che per $h \neq 0, 1$ f è un isomorfismo, cioè f è iniettiva e suriettiva, cosicché $\text{Im } f = \mathbb{R}^4$ e $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0, 0)\}$.

Sia $h = 0$. In tal caso:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

per cui $\dim \text{Im } f = \rho(M(f)) = 3$ e $\text{Im } f = \mathcal{L}((1, 0, 1, 0), (0, 1, -1, 0), (1, -1, 1, 0))$. Inoltre, $\dim \text{Ker } f = \dim \mathbb{R}^4 - \dim \text{Im } f = 3$ e:

$$\text{Ker } f = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + z = 0, y - z = 0, -y = 0\} = \mathcal{L}((0, 0, 0, 1)).$$

Sia $h = 1$. In tal caso:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 1 \end{pmatrix},$$

per cui $\dim \text{Im } f = \rho(M(f)) = 3$ e $\text{Im } f = \mathcal{L}((1, 0, 1, 1), (0, 1, 0, 0), (1, -1, 1, -1))$. Inoltre, $\dim \text{Ker } f = \dim \mathbb{R}^4 - \dim \text{Im } f = 3$ e:

$$\text{Ker } f = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x + z = 0, y - z = 0, -2z + t = 0\} = \mathcal{L}((-1, 1, 1, 2)).$$

2) Per calcolare $f^{-1}(2, 0, 1, 1)$ dobbiamo risolvere il sistema la cui matrice completa associata è:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & h-1 & 1 & 0 & 1 \\ h & 0 & -h & h & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{riducendo, con } h \neq 1} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h-1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & h & \frac{-2h^2+h-1}{h-1} \end{array} \right).$$

Quindi, per $h \neq 0, 1$ vediamo che matrice completa e incompleta hanno entrambe rango 4, per cui il sistema ammette una e una sola soluzione:

$$\begin{cases} x+z=2 \\ y-z=0 \\ (h-1)z=-1 \\ ht=\frac{-2h^2+h-1}{h-1} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x=\frac{2h-1}{h-1} \\ y=\frac{1}{1-h} \\ z=\frac{1}{1-h} \\ t=\frac{-2h^2+h-1}{h^2-h} \end{cases} \Rightarrow f^{-1}(2, 0, 1, 1) = \left\{ \left(\frac{2h-1}{h-1}, \frac{1}{1-h}, \frac{1}{1-h}, \frac{-2h^2+h-1}{h^2-h} \right) \in \mathbb{R}^4 \right\}.$$

Se $h = 0$, allora $\rho(A) = 3$, mentre $\rho(A|B) = 4$, per cui $f^{-1}(2, 0, 1, 1) = \emptyset$.

Se $h = 1$, allora si vede facilmente che $\rho(A) = 3$, mentre $\rho(A|B) = 4$, per cui $f^{-1}(2, 0, 1, 1) = \emptyset$.

3) Dobbiamo determinare il valore di h per il quale $f(V) \subseteq V$. Dal momento che:

$$V = \mathcal{L}((1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1)),$$

allora $f(V) = \mathcal{L}(f(1, 0, 1, 0), f(0, 1, 0, 0), f(0, 0, 0, 1))$. Quindi:

$$f(V) = \mathcal{L}((2, -1, 2, 0), (0, 1, h-1, 0), (0, 0, 0, h)).$$

I tre vettori $(2, -1, 2, 0), (0, 1, h-1, 0), (0, 0, 0, h) \in V$ contemporaneamente (cioè verificano la sua equazione cartesiana) se e solo se $h = 1$. Quindi, per $h = 1$ la restrizione di f a V induce un endomorfismo di V .

4) Dati $v_1 = (1, 0, 1, 0)$, $v_2 = (0, 1, 0, 0)$ e $v_3 = (0, 0, 0, 1)$, sia $\mathcal{A} = [v_1, v_2, v_3]$ una base di V . Dato che (x, y, x, t) è il generico vettore di V , si vede facilmente che $[(x, y, x, t)]_{\mathcal{A}} = (x, y, t)$. Dunque:

$$\varphi(1, 0, 1, 0) = (2, -1, 2, 0) = 2v_1 - v_2 \Rightarrow [\varphi(1, 0, 1, 0)]_{\mathcal{A}} = (2, -1, 0)$$

$$\varphi(0, 1, 0, 0) = (0, 1, 0, 0) = v_2 \Rightarrow [\varphi(0, 1, 0, 0)]_{\mathcal{A}} = (0, 1, 0)$$

$$\varphi(0, 0, 0, 1) = (0, 0, 0, 1) = v_3 \Rightarrow [\varphi(0, 0, 0, 1)]_{\mathcal{A}} = (0, 0, 1)$$

e

$$M^{\mathcal{A}}(\varphi) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Quindi:

$$P(T) = \begin{vmatrix} 2-T & 0 & 0 \\ -1 & 1-T & 0 \\ 0 & 0 & 1-T \end{vmatrix} = (1-T)^2(2-T).$$

Dato che $\varphi(v_2) = v_2$ e che $\varphi(v_3) = v_3$, concludiamo subito che $V_1 = \mathcal{L}(v_2, v_3)$. Calcoliamo V_2 :

$$M^{\mathcal{A}}(\varphi) - 2I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix},$$

per cui:

$$V_2 = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), -a - b = 0, -c = 0\} = \mathcal{L}((1, -1, 0)_{\mathcal{A}}) = \mathcal{L}(v_1 - v_2).$$

Dunque, una base di autovettori di V è data da:

$$[v_2, v_3, v_1 - v_2] = [(0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1), (1, -1, 1, 0)].$$

IB

Provare che la matrice:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è associata ad un prodotto scalare di \mathbb{R}^4 , determinare una base ortogonale di $V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = z\}$ rispetto a questo prodotto scalare ed estenderla a una base ortogonale di \mathbb{R}^4 .

Soluzione

Dal momento che:

$$P_A(T) = \begin{vmatrix} 1-T & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1-T & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3-T & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1-T \end{vmatrix} = (1-T)^2(T^2 - 4T + 1),$$

vediamo che gli autovalori di A sono tutti positivi. Essendo, poi, A simmetrica, concludiamo subito che è associata a un prodotto scalare di \mathbb{R}^4 .

Prendiamo, a piacere, $v_1 = (1, 0, 1, 0) \in V$. I vettori ortogonali a v_1 rispetto a questo prodotto scalare verificano la condizione:

$$(x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \iff (x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \iff y + 2z = 0.$$

Dunque:

$$\mathcal{L}(v_1)^\perp \cap V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = z, y + 2z = 0\}.$$

Scegliamo, a piacere, il vettore $v_2 = (1, -2, 1, 0) \in \mathcal{L}(v_1)^\perp \cap V$. I vettori ortogonali a v_2 rispetto a questo prodotto scalare verificano la condizione:

$$(x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \iff (x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \iff -y = 0.$$

Dunque:

$$\mathcal{L}(v_1, v_2)^\perp \cap V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid x = z, y + 2z = 0, -y = 0\} = \mathcal{L}((0, 0, 0, 1)).$$

Scegliamo il vettore $v_3 = (0, 0, 0, 1) \in \mathcal{L}(v_1, v_2)^\perp \cap V$ e vediamo che $[v_1, v_2, v_3]$ è una base ortogonale di V . Per completare a una base ortogonale di \mathbb{R}^4 vediamo che i vettori ortogonali a v_3 rispetto a questo prodotto scalare verificano la condizione:

$$(x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \iff (x \ y \ z \ t) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \iff t = 0.$$

Quindi:

$$\mathcal{L}(v_1, v_2, v_3)^\perp = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid y + 2z = 0, -y = 0, t = 0\} = \mathcal{L}((1, 0, 0, 0)).$$

Dunque, $[(1, 0, 1, 0), (1, -2, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 0)]$ è una base ortogonale di \mathbb{R}^4 rispetto al prodotto scalare assegnato.

II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$.

- 1) Determinare le equazioni della retta r del piano $z = 0$, incidente la retta $s: x - z - 2 = y - z + 1 = 0$ e perpendicolare alla retta $t: x - 2z = y - 3z = 0$.
- 2) Nel piano $z = 0$, determinare il fascio ϕ di parabole aventi la retta $l: x + y = 0$ come asse di simmetria e passanti per il punto $P = (-1, 1) \in l$.
- 3) Detta Γ la conica del piano $z = 0$ di equazione:

$$x^2 + 2xy + y^2 + 2x - 2y + 4 = 0,$$

mostrare che Γ è una conica del fascio ϕ e determinare il suo fuoco, la sua direttrice e una sua equazione canonica.

- 4) Determinare e studiare il luogo delle rette passanti per l'origine O , che formano un angolo di $\frac{\pi}{3}$ con la retta $2x - y = x - z = 0$.

Soluzione

- 1) La retta r deve passare per il punto comune alla retta s e al piano $z = 0$, cioè $A = (2, -1, 0) \in r$. Inoltre, r è contenuta nel piano passante per A e ortogonale a t . Dal momento che i parametri direttori di t sono $(2, 3, 1)$, tale piano ha equazione $2(x - 2) + 3(y + 1) + z = 0$, cioè $2x + 3y + z - 1 = 0$. Dunque:

$$r: \begin{cases} z = 0 \\ 2x + 3y + z - 1 = 0. \end{cases}$$

- 2) Dato che $P \in l$ e l è l'asse di simmetria, P è il vertice delle parabole del fascio. Quindi, la retta passante per P e ortogonale a l , che ha equazione $x - y + 2 = 0$, è tangente alle parabole in P . Inoltre, le parabole del fascio sono tangenti alla retta impropria nel punto improprio della retta l . Quindi, le coniche spezzate del fascio sono la conica unione della retta impropria e della retta $x - y + 2 = 0$ tangente in P e la conica spezzata di equazione $(x + y)^2 = 0$ (dal momento che $x + y = 0$ è la retta che congiunge i due punti di tangenza, P e il suo punto improprio). Quindi, in coordinate omogenee il fascio di parabole cercato ha equazione:

$$ht(x - y + 2t) + (x + y)^2 = 0.$$

Passando alle coordinate non omogenee:

$$h(x - y + 2) + (x + y)^2 = 0 \Rightarrow x^2 + y^2 + 2xy + hx - hy + 2h = 0.$$

- 3) La conica Γ è chiaramente una conica del fascio, in quanto si ottiene per il valore $h = 2$. Questo vuol dire che $x + y = 0$ è il suo asse di simmetria e che $P = (-1, 1)$ è il suo vertice. Cerchiamo una sua forma canonica:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Quindi, $|B| = -4$ e $\text{Tr}(A) = 2$. Dato che una forma canonica di Γ è del tipo $\beta Y^2 = 2\gamma X$, con $\beta = \text{Tr}(A)$ e $-\beta\gamma^2 = |B|$, vediamo che $\beta = 2$ e possiamo prendere $\gamma = \sqrt{2}$. Dunque, una forma canonica di Γ è $2Y^2 = 2\sqrt{2}X$, cioè:

$$Y^2 = \sqrt{2}X.$$

Questa è un'equazione del tipo $Y^2 = 2pX$, con $p = \frac{\sqrt{2}}{2}$. Consideriamo la circonferenza c di centro il vertice $P = (-1, 1)$ e raggio $\frac{p}{2} = \frac{\sqrt{2}}{4}$. L'intersezione di c con l'asse di simmetria, che ha equazione $x + y = 0$, è costituita da due punti: uno è il fuoco, mentre l'altro appartiene alla direttrice:

$$\begin{cases} (x + 1)^2 + (y - 1)^2 = \frac{1}{8} \\ x + y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{5}{4} \\ y = \frac{5}{4} \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} x = -\frac{3}{4} \\ y = \frac{3}{4} \end{cases}.$$

Abbiamo i punti $P_1 = (-\frac{5}{4}, \frac{5}{4})$ e $P_2 = (-\frac{3}{4}, \frac{3}{4})$. Prendiamo la retta ortogonale all'asse di simmetria $x + y = 0$ e passante per P_2 : se interseca la conica, P_2 è il fuoco, altrimenti il fuoco è P_1 :

$$\begin{cases} y = x + \frac{3}{2} \\ x^2 + 2xy + y^2 + 2x - 2y + 4 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = x + \frac{3}{2} \\ 4x^2 + 6x + \frac{13}{4} = 0. \end{cases}$$

Il sistema non ha soluzioni reali. Quindi, la retta $y = x + \frac{3}{2}$ è la direttrice e $P_1 = (-\frac{5}{4}, \frac{5}{4})$ è il fuoco.

4) La retta assegnata ha parametri direttori $(1, 2, 1)$. La generica retta passante per O ha equazione:

$$\begin{cases} x = lz \\ y = mz, \end{cases}$$

con parametri direttori $(l, m, 1)$. Perché questa retta formi un angolo di $\frac{\pi}{3}$ con la retta assegnata deve accadere che:

$$\frac{1}{2} = \cos \frac{\pi}{3} = \pm \frac{l + 2m + 1}{\sqrt{6}\sqrt{l^2 + m^2 + 1}} \Rightarrow \sqrt{3(l^2 + m^2 + 1)} = \pm \sqrt{2}(l + 2m + 1).$$

Elevando al quadrato otteniamo $l^2 - 5m^2 - 8lm - 4l - 8m + 1 = 0$. Sostituendo $l = \frac{x}{z}$ e $m = \frac{y}{z}$ e moltiplicando per z^2 otteniamo l'equazione del luogo cercato:

$$x^2 - 5y^2 - 8xy - 4xz - 8yz + z^2 = 0.$$

Le sue matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -4 & -2 & 0 \\ -4 & -5 & -4 & 0 \\ -2 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & -4 & -2 \\ -4 & -5 & -4 \\ -2 & -4 & 1 \end{pmatrix}.$$

Dato che $|B| = 0$ e $|A| = -81 \neq 0$, la quadrica ottenuta è un cono.