CdL in Ingegneria Informatica (A-Co e J-Pr) - Ingegneria Elettronica (A-Co e J-Pr), Ingegneria REA, Ingegneria Industriale (F-O), Ingegneria Gestionale,Ingegneria Meccanica, Ingegneria Elettrica

Prova scritta di Algebra lineare e Geometria- 27 Settembre 2017

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

Compito A

Ι

È assegnata l'applicazione lineare $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ mediante le assegnazioni:

$$\begin{cases} f(1,1,1) &= (2h+1,h,-1) \\ f(2,1,0) &= (2,h,0) \\ f(0,0,1) &= (2h,h,-1) \end{cases}$$
 con h parametro reale.

al variare di $h \in \mathbb{R}$.

- 1. Studiare f al variare di h determinando in ciascun caso $\operatorname{Im} f$ e $\operatorname{Ker} f$.
- 2. Calcolare, al variare di h, la controimmagine $f^{-1}(0,2,3)$.
- 3. Studiare le semplicità di f al variare di h determinando, quando possibile, una base di autovettori.
- 4. Dato il sottospazio $V = \{(x, y, z) \mid z = 0\} \subseteq \mathbb{R}^3$ verificare che f induce un endomorfismo $f' : V \to V$. Determinare il valore di h per cui f' è isomorfismo.

II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$.

1. Sono assegnate le rette r e s, il punto P e il piano π

$$r: \left\{ \begin{array}{ll} x=1 \\ z=1 \end{array} \right.$$
 $s: \left\{ \begin{array}{ll} x-z=0 \\ y=0 \end{array} \right.$ $P\equiv r\cap s$ $\pi: x+2y=0$

Determinare la retta t passante per P e ortogonale a π . Mostrare che r e t sono complanari e determinare il piano che le contiene.

- 2. Determinare la conica Θ tangente alla retta y-2x=0 nell'origine e alla retta 2x+y+8=0 nel punto (-4,0) e passante per il punto (0,-1). Mostrare che Θ è un'iperbole e determinare i suoi asintoti.
- 3. Studiare, al variare del parametro reale k, il fascio di quadriche di equazione:

$$kx^2 - y^2 - 2kyz + 2y - 2z = 0.$$

SOLUZIONE, I

1) Con tecniche standard si trova la matrice associata ad f rispetto alla base canonica:

$$M(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2h \\ h & -h & h \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \text{con} \quad |M(f)| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2h \\ h & -h & h \\ 0 & 0 & -1 \end{vmatrix} = h.$$

Quindi se $h \neq 0$ f è un isomorfismo; per h = 0 troviamo facilmente $\Im f = \pounds((1,0,0),(0,0,-1))$ e $\ker f = \{(0,y,0)\}.$

2) Se $h \neq 0$ la richiesta controimmagine contiene un solo vettore; vediamo che risolvendo il sistema lineare della controimmagine si otiiene

 $f^{-1}(0,2,3) = \{(6h, \frac{6h^2-3h-2}{h}, -3)\}$. Per h=0 dobbiamo risolvere il sistema lineare associato alla matrice completa

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 2 \\ 0 & 0 & -1 & | & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ 0 = 2 \\ z = -3 \end{cases}$$

ed avremo il sistema impossibile

3) Calcoliamo il polinomio caratteristico

$$P(T) = (1-T)(h-T)(-1-T); T = \pm 1, T = -h$$

e troviamo facilmente che gli autovalori sono distinti per $h \neq \pm 1$. In questo caso, $h \neq \pm 1$, gli autospazi sono dati da:

$$V_1 = \{((h+1)y, y, 0)\}$$

$$V_{-1} = \{((hz, -2hz, z))\}$$

e il terzo autospazio è $V_{-h} = \{(0, y, 0)\}.$

La base di autovettori è $u_1=(h+1,1,0)$, $u_2=(h,-2h,1)$, $u_3=(0,1,0)$. Casi particolari:

Se h=1 l'autovalore (-1) diventa doppio e si vede che $V_{-1}=\{(x,y,-x)\}$ quindi la dim $V_{-1}=2$ quindi f è semplice.

Calcoliamo la base di autovettori se h=1: Abbiamo calcolato V_{-1} e rimane da calcolare V_1 e si vede che $V_1=\{(2y,y,0)\}$ quindi se h=1 una base di autovettori è

 $w_1 = (2, 1, 0), w_2 = (1, 0, -1), w_3 = (0, 1, 0).$

Inoltre se invece h = -1 l'autovalore 1 diventa doppio e si vede che $V_1 = \{(0, y, 0)\}$ la dim $V_1 = 1$ quindi f non è semplice.

4) Da $V = \{(x,y,0)\}$ otteniamo una base di V: $\mathcal{A} = [e_1 = (1,0,0), e_2 = (0,1,0)]$. Usando questa base avremo: $f(e_1) = (1,h,0) = (1,h)_{\mathcal{A}}$, $f(e_2) = (0,-h,0) = (0,-h)_{\mathcal{A}}$. Quindi

$$M^{\mathcal{A}}(f') = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ h & -h \end{pmatrix}.$$

Quindi se $h \neq 0$ la matrice ha rango 2 e si tratta di un isomorfismo.

Soluzione

• Le coordinate del punto P si calcolano facilmente ed in particolare P=(1,0,1). Un vettore ortogonale al piano π è quello di componenti (1,2,0). Quindi, (1,2,0) sono i parametri direttori della retta t che ha equazioni:

$$t: \left\{ \begin{array}{l} 2x - 2 = y \\ z = 1 \end{array} \right.$$

Osservando le equazioni di r e t scopriamo che hanno un piano in comune (z=1) quindi le due rette sono complanari ed il piano che le contiene ha equazione z-1=0.

• Costruiamo il fascio di coniche individuato dalle due tangenti nell'origine e nel punto (-4,0). La prima conica spezzata è (y-2x)(2x+y+8)=0 e la seconda è $y^2=0$. Il fascio ha equazione:

$$(y-2x)(2x + y + 8) + \lambda y^2 = 0.$$

Da cui Troviamo Θ imponendo il passaggio per (0, -1):

$$\lambda = 7$$

Quindi, Θ ha equazione:

$$x^2 - 2y^2 + 4x - 2y = 0,$$

La matrice associata alla conica è:

$$B = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -2 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \end{array}\right)$$

e si vede che $|B| = 7 \neq 0$. Quindi, Θ è una conica irriducibile. Inoltre:

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} = -2 < 0.$$

Quindi, Θ è un'iperbole e, essendo $\text{Tr}(A) = -1 \neq 0$, non è equilatera. Per determinare gli asintoti di Θ ci serve il suo centro di simmetria, che è individuato dalle prime due righe di B:

$$\begin{cases} x+2=0\\ 2y+1=0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x=-2\\ y=-\frac{1}{2}. \end{cases}$$

Il centro è il punto $C = (-2, -\frac{1}{2})$. Gli asintoti sono le rette che congiungono C con i punti impropri di Θ . Troviamo questi punti:

$$\begin{cases} x^2 - 2y^2 + 4xt - 2yt = 0 \\ t = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = \pm\sqrt{2}y \\ t = 0. \end{cases}$$

Quindi, i punti impropri di Γ sono $(\sqrt{2},1,0)$ e $(-\sqrt{2},1,0)$. Le rette che congiungono $C=(-2,\frac{1}{2})$ con questi due punti sono:

$$\frac{x+2}{\sqrt{2}} = y - \frac{1}{2} e^{\frac{x+2}{-\sqrt{2}}} = y - \frac{1}{2}$$

• La matrice associata al fascio di quadriche è:

$$B = \begin{pmatrix} k & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -k & 1 \\ 0 & -k & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow |B| = k(2k+1) = 0 \text{ per } k = -\frac{1}{2}, 0$$
$$|A| = -k^3 = 0 \text{ per } k = 0.$$

Quindi, le quadriche degeneri si hanno per $k=-\frac{1}{2},0$. Consideriamo i casi particolari

-k=0 $y^2-2y+2z=0$: si tratta di un cilindro, perché la matrice associata

$$B = \left(\begin{array}{cccc} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{array}\right)$$

ha rango 3:

$$-k = -\frac{1}{2}$$
 $x^2 + 2y^2 - 2yz - 4y + 4z = 0$: si tratta di un cono, perché $|A| \neq 0$.

Sia $h \neq 0, -\frac{1}{2}$. Dal polinomio caratteristico di A:

$$P_A(T) = \left| egin{array}{ccc} k-T & 0 & 0 \ 0 & -1-T & -k \ 0 & -k & -T \end{array} \right| = -T^3 + (k-1)T^2 + (k+k^2)T - k^3,$$

vediamo che gli autovalori non sono mai concordi, perché si ha k<1 e 1< k<0 con k>0 non potranno sussistere contemporaneamente oppure se fossero tutte variazioni non sarà mai contemporaneamente k>1 e $k+k^2<0$ e $k^3<0$. Quindi non abbiamo mai un ellissoide. Avremo:

- 1. $k < -\frac{1}{2}$, k > 0 iperboloidi iperbolici;
- 2. $-\frac{1}{2} < k < 0$ iperboloidi ellittici.