

# CdL in Ingegneria Informatica (J-Pr) - Ingegneria Elettronica (J-Pr) e Ingegneria REA

Prova scritta di **Algebra lineare e Geometria**- 11 Settembre 2017

Durata della prova: tre ore.

È vietato uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.

Usare solo carta fornita dal Dipartimento di Matematica e Informatica, riconsegnandola tutta.

È vietato consultare libri o appunti.

## I

Sono dati i vettori  $v_1 = (1, 1, 0, 0)$ ,  $v_2 = (0, 1, 1, 1)$  e  $v_3 = (0, 0, 1, 1) \in \mathbb{R}^4$  e il sottospazio  $V$  di  $\mathbb{R}^4$  avente  $\mathcal{A} = [v_1, v_2, v_3]$  come base. È assegnato, inoltre, l'endomorfismo  $f: V \rightarrow V$  individuato da:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & h-1 & 2h-2 \\ 0 & 0 & h \\ 0 & h & 0 \end{pmatrix},$$

al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .

1. Studiare  $f$  al variare di  $h$  determinando in ciascun caso  $\text{Im } f$  e  $\text{Ker } f$  e le loro equazioni cartesiane.
2. Studiare la semplicità di  $f$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .
3. Dato  $w = v_1 + hv_2 - hv_3 \in V$ , calcolare  $f^{-1}(w)$  al variare di  $h \in \mathbb{R}$ .
4. Dato  $U = \mathcal{L}(v_2, v_3) \subset V$ , determinare il valore di  $h \in \mathbb{R}$  per il quale la restrizione  $f|_U$  di  $f$  a  $U$  induce un endomorfismo  $g: U \rightarrow U$ .

## Soluzione

1. Dato che  $\det M^{\mathcal{A}}(f) = -h^2$ , per  $h \neq 0$   $f$  è un isomorfismo, cioè  $f$  è iniettiva e suriettiva. In particolare,  $\text{Im } f = V$  e  $\text{Ker } f = \{(0, 0, 0, 0)\}$ . Calcoliamo l'equazione cartesiana di  $V$ :

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ x & y & z & t \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow t - z = 0,$$

per cui per  $h \neq 0$  si ha  $\text{Im } f = V = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid t - z = 0\}$ .

Sia  $h = 0$ . In tal caso:

$$M^{\mathcal{A}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

per cui  $\dim \text{Im } f = \rho(M^{\mathcal{A}}(f)) = 1$  e si ha:

$$\text{Im } f = \mathcal{L}((1, 0, 0)_{\mathcal{A}}) = \mathcal{L}(v_1).$$

Da:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ x & y & z & t \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & y-x & z & t \end{pmatrix},$$

vediamo che per  $h = 0$  si ha  $\text{Im } f = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid y - x = z = t = 0\}$ . Inoltre,  $\dim \text{Ker } f = 2$  e si ha:

$$\begin{aligned} \text{Ker } f &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), a - b - 2c = 0\} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (b + 2c, b, c)\} = \\ &= \mathcal{L}(v_1 + v_2, 2v_1 + v_3) = \mathcal{L}((1, 2, 1, 1), (2, 2, 1, 1)). \end{aligned}$$

Inoltre, da:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 1 & 1 \\ x & y & z & t \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & y - 2t & z - t & 0 \end{pmatrix},$$

vediamo che  $\text{Ker } f = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 \mid y - 2t = z - t = 0\}$ .

2. Da:

$$P(T) = \begin{vmatrix} 1 - T & h - 1 & 2h - 2 \\ 0 & -T & h \\ 0 & h & -T \end{vmatrix} = (1 - T)(T^2 - h^2),$$

vediamo che gli autovalori sono  $1, h, -h$ . Essi sono tutti distinti di molteplicità algebrica 1 per  $h \neq 0, 1, -1$ , per cui per  $h \neq 0, 1, -1$   $f$  è semplice.

Sia  $h = 1$ . In tal caso, gli autovalori sono  $1$  e  $-1$ , con  $m_1 = 2$  e  $m_{-1} = 1$ . Sappiamo che  $1 \leq \dim V_{-1} \leq m_{-1} = 1$ , per cui  $\dim V_{-1} = m_{-1} = 1$ . Invece,  $1 \leq \dim V_1 \leq 2 = m_1$  e  $f$  sarà semplice se  $\dim V_1 = m_1 = 2$ . Sappiamo che  $V_1 = \text{Ker } f_1$ ,  $f_1 = f - i$  e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_1) = M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $\rho(M^{\mathcal{A}}(f_1)) = 1$  e  $\dim V_1 = 3 - 1 = 2 = m_1$ , per cui per  $h = 1$   $f$  è semplice.

Sia  $h = -1$ . In tal caso, gli autovalori sono  $1$  e  $-1$ , con  $m_1 = 2$  e  $m_{-1} = 1$ . Sappiamo che  $1 \leq \dim V_{-1} \leq m_{-1} = 1$ , per cui  $\dim V_{-1} = m_{-1} = 1$ . Invece,  $1 \leq \dim V_1 \leq 2 = m_1$  e  $f$  sarà semplice se  $\dim V_1 = m_1 = 2$ . Sappiamo che  $V_1 = \text{Ker } f_1$ ,  $f_1 = f - i$  e:

$$M^{\mathcal{A}}(f_1) = M^{\mathcal{A}}(f) - I = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -4 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{riducendo}} \begin{pmatrix} 0 & -2 & -4 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $\rho(M^{\mathcal{A}}(f_1)) = 2$  e  $\dim V_1 = 3 - 2 = 1 < 2 = m_1$ , per cui per  $h = -1$   $f$  non è semplice.

Sia  $h = 0$ . In tal caso, gli autovalori sono  $0$  e  $1$ , con  $m_0 = 2$  e  $m_1 = 1$ . Sappiamo che  $1 \leq \dim V_1 \leq m_1 = 1$ , per cui  $\dim V_1 = m_1 = 1$ . Inoltre, sappiamo anche che  $V_0 = \text{Ker } f$  e abbiamo visto che per  $h = 0$   $\dim \text{Ker } f = 2$ . Dunque, in particolare anche che  $\dim V_0 = \dim \text{Ker } f = 2 = m_0$ . Quindi, per  $h = 0$   $f$  è semplice.

3. Dato che  $[w]_{\mathcal{A}} = (1, h, -h)$ , per calcolare  $f^{-1}(w)$  occorre risolvere il sistema:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & h-1 & 2h-2 & 1 \\ 0 & 0 & h & h \\ 0 & h & 0 & -h \end{array} \right).$$

Sia  $h \neq 0$ . Il sistema da risolvere è:

$$\begin{cases} a + (h-1)b + (2h-2)c = 1 \\ hc = h \\ hb = -h \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = 2-h \\ b = -1 \\ c = 1, \end{cases}$$

per cui:

$$f^{-1}(w) = \{(2-h)v_1 - v_2 + v_3\} = \{(2-h, 1-h, 0, 0)\}.$$

Sia  $h = 0$ . In tal caso:

$$\begin{aligned} f^{-1}(w) &= \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (a, b, c), a - b - 2c = 1\} = \{v \in V \mid [v]_{\mathcal{A}} = (b + 2c + 1, b, c)\} = \\ &= \{(b + 2c + 1)v_1 + bv_2 + cv_3\} = \{(b + 2c + 1, 2b + 2c + 1, b + c, b + c) \in \mathbb{R}^4\}. \end{aligned}$$

4. Sappiamo che  $f|_U$  induce un endomorfismo di  $U$  se  $f(U) \subseteq U$ , dove  $f(U) = \mathcal{L}(f(v_2), f(v_3))$ . Dunque,  $f(U) \subseteq U$  se e solo se  $f(v_2), f(v_3) \in U$ :

$$\begin{aligned} f(v_2) &= (h-1)v_1 + v_3 \in U = \mathcal{L}(v_2, v_3) \Leftrightarrow (h-1)v_1 \in \mathcal{L}(v_2, v_3) \\ f(v_3) &= (2h-2)v_1 + v_3 \in U = \mathcal{L}(v_2, v_3) \Leftrightarrow (2h-2)v_1 \in \mathcal{L}(v_2, v_3). \end{aligned}$$

Dato che  $v_1, v_2$  e  $v_3$  individuano una base di  $V$ , essi sono linearmente indipendenti e, quindi,  $v_1 \notin \mathcal{L}(v_2, v_3)$ . Quindi,  $(h-1)v_1 \in \mathcal{L}(v_2, v_3)$  se e solo se  $h=1$  e, analogamente,  $(2h-2)v_1 \in \mathcal{L}(v_2, v_3)$  se e solo se  $h=1$ . Concludiamo, dunque, che per  $h=1$   $f|_U$  induce un endomorfismo  $g$  di  $U$ .

## II

È assegnato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale  $O, \vec{x}, \vec{y}, \vec{z}, u$ .

1. Dati:

$$r: \begin{cases} x - y + z = 0 \\ 2x + 2y - 3z = 0, \end{cases}$$

$\pi: x - z + 1 = 0$  e  $P = (1, 0, 1)$ , determinare il piano  $\pi'$  parallelo a  $r$ , perpendicolare a  $\pi$  e passante per  $P$ . Calcolare la distanza  $d(r, \pi')$ .

2. Sul piano coordinato  $z = 0$  determinare e studiare il fascio  $\phi$  delle coniche che sono tangenti alle rette  $r: 2x + y - 1 = z = 0$  e  $s: x - y + 1 = z = 0$  nei punti in cui esse incontrano l'asse  $\vec{x}$ . Determinare il centro di simmetria dell'iperbole equilatera del fascio.

3. Sia:

$$\Gamma: \begin{cases} x^2 - 2xy + y^2 + 2x + 2y = 0 \\ z = 0. \end{cases}$$

Determinare e studiare la quadrica contenente  $\Gamma$ , le rette  $p_1: x + 2 = y = 0$  e  $p_2: x = y + 2 = 0$  e il punto  $A = (1, 1, -1)$ .

### Soluzione

1. La retta  $r$  ha parametri direttori  $(1, 5, 4)$  e le componenti di un vettore ortogonale a  $\pi$  sono  $(1, 0, -1)$ . Dunque, se  $(a, b, c)$  sono le componenti di un vettore ortogonale a  $\pi'$ , deve essere:

$$\begin{cases} a + 5b + 4c = 0 \\ a - c = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} c = a \\ b = -a. \end{cases}$$

Dunque,  $(1, -1, 1)$  sono componenti di un vettore ortogonale a  $\pi'$  e si ha:

$$\pi': x - 1 - y + z - 1 = 0 \Rightarrow \pi': x - y + z - 2 = 0.$$

Dato che  $r \parallel \pi'$ , la distanza  $d(r, \pi')$  è la distanza di un suo punto qualsiasi da  $\pi'$ . Osservato, per esempio, che  $(0, 0, 0) \in r$ , si ha:

$$d(r, \pi') = d(O, \pi') = \frac{2}{\sqrt{3}}.$$

2. Il fascio di coniche ha equazione:

$$(2x + y - 1)(x - y + 1) + hy^2 = 0 \Rightarrow 2x^2 - xy + (h-1)y^2 + x + 2y - 1 = 0.$$

Le uniche coniche spezzate del fascio sono le due utilizzate per scriverne l'equazione. Dunque, sappiamo che  $|B| = 0$  solo per  $h = 0$ . Inoltre, da:

$$|A| = \begin{vmatrix} 2 & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & h-1 \end{vmatrix} = 2h - \frac{9}{4}.$$

Quindi, per  $h > \frac{9}{8}$  abbiamo delle ellissi, nessuna delle quali è una circonferenza; per  $h = \frac{9}{8}$  abbiamo una parabola; per  $h < \frac{9}{8}$ ,  $h \neq 0$ , abbiamo delle iperboli, tra le quali troviamo quella equilatera per  $h = -1$ .

L'iperbole equilatera ha equazione  $2x^2 - xy - 2y^2 + x + 2y - 1 = 0$ , per cui la matrice associata è:

$$B = \begin{pmatrix} 2 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -2 & 1 \\ \frac{1}{2} & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

Il centro di simmetria si ottiene risolvendo il sistema:

$$\begin{cases} 2x - \frac{1}{2}y + \frac{1}{2} = 0 \\ -\frac{1}{2}x - 2y + 1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -\frac{2}{17} \\ y = \frac{9}{17}. \end{cases}$$

Dunque, il centro di simmetria è  $C = (-\frac{2}{17}, \frac{9}{17})$ .

3. Le quadriche contenenti la conica  $\Gamma$  hanno equazione:

$$x^2 - 2xy + y^2 + 2x + 2y + z(ax + by + cz + d) = 0.$$

Intersechiamo con la retta  $p_1$ :

$$p_1: \begin{cases} x^2 - 2xy + y^2 + 2x + 2y + z(ax + by + cz + d) = 0 \\ x = -2 \\ y = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -2 \\ y = 0 \\ cz^2 + (d - 2a)z = 0. \end{cases}$$

$p_1$  è contenuta in questa quadrica se  $c = 0$  e  $d - 2a = 0$ .

Facciamo l'intersezione con  $p_2$ :

$$p_2: \begin{cases} x^2 - 2xy + y^2 + 2x + 2y + z(ax + by + cz + d) = 0 \\ x = 0 \\ y = -2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = -2 \\ cz^2 + (d - 2b)z = 0. \end{cases}$$

$p_2$  è contenuta in questa quadrica se  $c = 0$  e  $d - 2b = 0$ .

Imponendo il passaggio per  $A$  otteniamo  $-a - b + c - d + 4 = 0$ . Dunque, la quadrica è data da:

$$\begin{cases} c = 0 \\ d - 2a = 0 \\ d - 2b = 0 \\ -a - b + c - d + 4 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = 1 \\ b = 1 \\ c = 0 \\ d = 2. \end{cases}$$

Quindi, la quadrica cercata ha equazione:

$$x^2 - 2xy + y^2 + xz + yz + 2x + 2y + 2z = 0.$$

Le matrici associate sono:

$$B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & \frac{1}{2} & 1 \\ -1 & 1 & \frac{1}{2} & 1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & \frac{1}{2} \\ -1 & 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}.$$

Dunque,  $|B| = 4$  e  $|A| = -1$ , per cui la quadrica è un iperboloide iperbolico. Notiamo che non può essere un ellissoide immaginario, in quanto contiene punti reali.