

FACOLTA' DI INGEGNERIA

Università di Catania

Corso di laurea in **Ingegneria Edile - Architettura**

Prova scritta di **Geometria** assegnata il 12/02/2011

- Durata della prova: due ore
- Non si può uscire dall'aula prima di aver consegnato definitivamente il compito.
- Non si possono consultare i libri di testo e appunti.
- Usare solo la carta fornita dai Docenti.

I

- 1) Studiare il fascio di coniche del piano $z = 0$ di equazione

$$(h + 1)x^2 + hy^2 + x - h = 0$$

Determinare coniche spezzate e punti base.

- 2) Sia \mathcal{C} la circonferenza del fascio. Determinare e studiare il fascio di quadriche contenenti \mathcal{C} , passanti per $(0, 0, 1, 0)$ ed ivi aventi piano tangente $2x + 1 = 0$.
- 3) Sia \wp la parabola del fascio. Determinare il cono di vertice $(1, 0, 1)$ e direttrice \wp .

II

In \mathbb{R}^3 , siano dati i seguenti vettori $v_1 = (2, 1, 0)$, $v_2 = (0, -1, 1)$ e $v_3 = (1, 0, 1)$.

Sia $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'endomorfismo definito da

$$\begin{aligned} f(v_1) &= (2 + h, h - 2, 2h + 3) \\ f(v_2) &= (1 - h, 2 - h, h) \\ f(v_3) &= (2, 0, 2h + 2) \end{aligned}$$

con h parametro reale.

1. Studiare f al variare del parametro h trovando una base per Imf e $Kerf$.
2. Studiare la semplicità di f al variare di $h \in \mathbb{R}$. Nei casi in cui è semplice trovare una base di autovettori di f .
3. trovare $f^{-1}(0, h - 2, 1)$ al variare di $h \in \mathbb{R}$.

Soluzione

I

Il fascio di coniche è il seguente:

$$\phi: h(x^2 + y^2 - 1) + x(x + 1) = 0.$$

Quindi per $h = 0$ si ha la conica spezzata in $x(x + 1) = 0$. Per $h = \infty$ si ottiene la circonferenza $\mathcal{C}: x^2 + y^2 - 1 = 0$. Si ha

$$|B| = \begin{vmatrix} h+1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & h & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & -h \end{vmatrix} = -h \left(h + \frac{1}{2} \right)^2$$

Allora

1. $|B| = 0 \Leftrightarrow h = 0, -\frac{1}{2}$, e per $h = 0$ ϕ si spezza nelle due rette $x(x + 1) = 0$. Per $h = -\frac{1}{2}$, ϕ diventa $\frac{1}{2}[(x + 1)^2 - y^2] = 0$ e quindi ϕ si spezza nelle due rette $(x + 1 - y)(x + 1 + y) = 0$.
2. $|B| \neq 0 \Leftrightarrow h \neq 0, -\frac{1}{2}$ e si hanno coniche irriducibili.

Essendo

$$|A| = \begin{vmatrix} h+1 & 0 \\ 0 & h \end{vmatrix} = h(h + 1)$$

Si ha: $|A| = 0 \Leftrightarrow h = 0, -1$ e si ha la sola parabola per $h = -1$, ovvero $\varphi: -y^2 + x + 1 = 0$. $|A| > 0 \Leftrightarrow h < -1, h > 0$ e si hanno ellissi. Non si hanno altre circonferenze eccetto $\mathcal{C}: x^2 + y^2 - 1 = 0$. $|A| < 0 \Leftrightarrow -1 < h < 0$ e si hanno iperboli. Essendo $Tr(A) = 0 \Leftrightarrow 2h + 1 = 0$, cioè per $h = -\frac{1}{2}$, non si hanno iperbole equilatera.

le coniche spezzate del fascio sono $x(x + 1) = 0$ e $(x + 1 - y)(x + 1 + y) = 0$. I punti base si trovano mettendo a sistema due qualsiasi coniche del fascio. In particolare, usando le due coniche spezzate, si hanno i punti base $(0, 1)$, $(0, -1)$ ed il punto $(-1, 0)$ contato due volte.

2) La circonferenza del fascio è $\mathcal{C}: x^2 + y^2 - 1 = 0$. Quindi da

$$z(ax + by + cz + d) + x^2 + y^2 - 1 = 0$$

imponendo che il piano tangente in $(0, 0, 1, 0)$ sia $2x + 1 = 0$, si ha

$$\frac{a}{2}x + \frac{b}{2}y + cz + \frac{d}{2}z = 2\rho x + \rho$$

da cui si ottiene

$$a = 4\rho, \quad b = 0, \quad c = 0, \quad d = 2\rho.$$

Pertanto il fascio di quadriche è il seguente

$$\Psi: x^2 + y^2 + 4\rho xz + 2\rho z - 1 = 0$$

Quindi

$$|B| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2\rho & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2\rho & 0 & 0 & \rho \\ 1 & 0 & \rho & -1 \end{vmatrix} = 3\rho^2$$

e

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2\rho \\ 0 & 1 & 0 \\ 2\rho & 0 & 0 \end{vmatrix} = -4\rho^2$$

Quindi:

$|B| = 0 \Leftrightarrow \rho = 0$. Se $\rho = 0$, allora $rk(B) = 3$ ed essendo $|A| = 0$, la quadrica è un cilindro.

Sia $|B| \neq 0 \Leftrightarrow \rho \neq 0$. In tal caso, si hanno quadriche non degeneri; in particolare, essendo $|A| \neq 0$, non si hanno paraboloidi. Inoltre, essendo $|B| > 0$ sempre si hanno sempre iperboloidi iperbolici. (Si può utilizzare la regola di Cartesio per stabilire che ci sono solo iperboloidi iperbolici)

II

Sia $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, e_3\}$. Si ha

$$|M| = |\mathcal{M}_{\mathcal{E}}^{\mathcal{E}}(f)| = \begin{vmatrix} 1 & h & 1 \\ 0 & h-2 & 0 \\ h+1 & 1 & h+1 \end{vmatrix} = 0 \text{ per ogni valore di } h \in \mathbb{R}$$

Quindi f non è mai un isomorfismo.

Riducendo si trova che il rango di M è uguale a 2 per $h \neq 2$. Pertanto $\dim Imf = 2$ ed una base è data da $[(1, 0, h+1), (h, h-2, 1)]$; $\dim Kerf = 1$ e $Kerf = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y = 0, x = -z\} = \mathcal{L}(1, 0, -1)$.

Sia $h = 2$. In tal caso si una matrice ridotta è:

$$M' = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -5 & 0 \end{pmatrix}$$

e $rkM = 2$. Pertanto $\dim Imf = 2$ ed una base è data da $[(1, 0, 3), (2, 0, 1)]$; $\dim Kerf = 1$ e $Kerf = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y = 0, x = -z\}$, pertanto una base è data da $[(1, 0, -1)]$. Pertanto per ogni $h \in \mathbb{R}$ il rango della matrice è due.

Studiamo la semplicità di f al variare di $h \in \mathbb{R}$. Calcoliamo

$$|M - IT| = \begin{vmatrix} 1-T & h & 1 \\ 0 & h-2-T & 0 \\ h+1 & 1 & h+1-T \end{vmatrix} = (h-2-T)[(1-T)(h+1-T)-h-1]$$

Si hanno quindi i seguenti autovalori:

$$T_1 = h - 2, \quad T_2 = 0, \quad T_3 = h + 2$$

ed essendo

$$T_1 \neq T_2 \neq T_3 \Leftrightarrow h \neq -2, 2$$

in tali casi f ha tre autovalori distinti e, quindi, f è semplice.

Se $h \neq -2, 2$, si ha:

$$\begin{aligned} V_{h-2} &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \} = \{(3-h)x + hy + z = 0, (h+1)x + y + 3z = 0.\} = \\ &= \mathcal{L} \left(\left(\frac{3h-1}{4h-8}y, y, -\frac{h^2+2h-3}{4h-8}y \right) \right) \end{aligned}$$

ed una base di V_{h-2} è data dal vettore $w_1 = \left(\frac{3h-1}{4h-8}, 1, -\frac{h^2+2h-3}{4h-8} \right)$.

$$V_0 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = -z, y = 0\}$$

ed una base di V_0 è data dal vettore $w_2 = (1, 0, -1)$.

$$V_{h+2} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid y = 0, z = (h+1)x\}$$

ed una base di V_{h+2} è data dal vettore $w_3 = (1, 0, h+1)$. Pertanto per $h \neq -2, 2$ una base di autovettori per f è $\mathcal{A} = [w_1, w_2, w_3]$

Sia adesso $h = -2$. Si ha l'autovalore $T = 0$ con $m_0 = 2$ e $T = -4$ con $m_{-4} = 1$; Essendo, $\dim V_0 = 1$, in questo caso f non è semplice.

Sia adesso $h = 2$. Si ha l'autovalore $T = 4$ con $m_4 = 1$ e $T = 0$ con $m_0 = 2$; Essendo, $\dim V_0 = 1$, allora anche in questo caso f non è semplice.

3) Per calcolare $f^{-1}(0, h-2, 1)$, basta risolvere il sistema lineare non omogeneo la cui colonna di termini noti è data da $(0, h-2, 1)$, ovvero:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & h & 1 & 0 \\ 0 & h-2 & 0 & h-2 \\ h+1 & 1 & h+1 & 1 \end{array} \right)$$

Ed essendo $|M| = 0$ per ogni valore di $h \in \mathbb{R}$ non si ha mai una sola soluzione. Riducendo si ottiene per $h \neq 2$:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & h & 1 & 0 \\ 0 & h-2 & 0 & h-2 \\ 0 & 0 & 0 & h^2+h \end{array} \right)$$

ed applicando il teorema di Rouchè-Capelli si ha:

1. Se $h \neq 0, -1, 2$ allora $f^{-1}(0, h-2, 1) = \emptyset$
2. Se $h = -1$ il sistema ha ∞^{3-2} soluzioni e quindi $f^{-1}(0, -3, 1) = L(1-z, 1, z)$
3. Se $h = 0$ il sistema ha ∞^1 soluzioni e quindi $f^{-1}(0, -2, 1) = L(-z, 1, z)$
4. Se $h = 2$ il sistema ha ∞^1 soluzioni e quindi $f^{-1}(0, 0, 1) = L(\frac{2}{5} - z, -\frac{1}{5}, z)$